

ESAME DI GEOMETRIA Per FISICI (Lettere Pf-Z)

(Corso del Prof. R. MAZZOCCO)

Testi e soluzioni della Prova Scritta del 21-11-2013

Esercizio 1 Si considerino, nello spazio euclideo ordinario, i punti  $P \equiv (1, 0, -1)$ ,  $Q \equiv (k, -1, 0)$  ed  $R \equiv (-1, 0, 0)$ , dove  $k$  è un parametro reale.

(i) Scrivere l'equazione cartesiana del piano  $\pi_1$  passante per l'origine e per i punti  $P$  e  $Q$ ; trovare quindi l'equazione cartesiana del piano  $\pi_2$  passante per  $R$  e che ha vettore normale  $n \equiv (1, k, 0)$ .

(ii) Sia ora  $\pi$  il piano di equazione  $kx + y + kz = 1 - k$ . Si determini, al variare di  $k$ , la dimensione del luogo  $\pi \cap \pi_1 \cap \pi_2$ , se non vuoto.

*Soluzione.*

(i) L'equazione di  $\pi_1$  si ottiene imponendo

$$\det \begin{pmatrix} x & y & z \\ 1 & 0 & -1 \\ k & -1 & 0 \end{pmatrix} = 0$$

dunque  $\pi_1 : x + ky + z = 0$ . L'equazione di  $\pi_2$  è del tipo  $\pi_2 : x + ky = d$  (in quanto  $(k, 1, 0)$  è un vettore normale al piano), e si trova  $d = -1$  imponendo la condizione  $R \in \pi_2$ .

(ii) È necessario discutere il sistema

$$\begin{cases} kx + y + kz = 1 - k \\ x + ky + z = 0 \\ x + ky = -1 \end{cases}$$

Il determinante della matrice dei coefficienti del sistema è uguale a  $(1 - k^2)$ , dunque si annulla solo per i valori  $k = \pm 1$ .

Pertanto, al di fuori di questi due valori, la soluzione del sistema è unica, il luogo  $\pi \cap \pi_1 \cap \pi_2$  è un punto e la sua dimensione è zero.

Per  $k = 1$ , si ottiene il sistema con due equazioni indipendenti

$$\begin{cases} x + y + z = 0 \\ x + y = -1 \end{cases}$$

che ha quindi per soluzioni una retta affine; in questo caso la dimensione del luogo  $\pi \cap \pi_1 \cap \pi_2$  è uno.

Per  $k = -1$ , si ottiene invece il sistema

$$\begin{cases} -x + y - z = 2 \\ x - y + z = 0 \\ x - y = -1 \end{cases}$$

È immediato verificare che il rango della matrice completa del sistema in questo caso è uguale tre (il determinante del minore costituito dalle ultime tre colonne è non nullo), mentre il rango della matrice dei coefficienti è inferiore a tre (perché il suo determinante è zero). Pertanto il sistema non ha soluzioni ed in questo caso  $\pi \cap \pi_1 \cap \pi_2$  è vuoto.

**Esercizio 3.** Siano assegnate le matrici quadrate

$$A(k) = \begin{pmatrix} -1 & k & 0 \\ 0 & k-1 & 0 \\ 0 & k & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

essendo  $k$  un parametro reale.

(i) Determinare il valore  $k_0$  del parametro  $k$  per cui  $A(k)$  ammette il numero 1 come autovalore.

(ii) Posto  $A_0 = A(k_0)$ , verificare che la matrice  $A_0$  è diagonalizzabile.

(iii) Determinare una matrice invertibile  $C$  tale che  $C^{-1}A_0C$  sia una matrice diagonale.

(iv) Dire se le matrici  $A_0$  e  $B$  sono o non sono simili.

*Soluzione.*

(i) L'equazione caratteristica della matrice  $A(k)$  è  $\det(A(k) - \lambda I) = 0$ , ovvero  $(-1 - \lambda)^2(k - 1 - \lambda) = 0$ . Tale equazione ammette la soluzione  $\lambda = 1$  se e solo se è  $k - 1 - 1 = 0$ , ovvero per il valore  $k_0 = 2$  del parametro.

(ii) Risulta quindi

$$A_0 = A(2) = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix},$$

e l'equazione caratteristica  $(-1 - \lambda)^2(1 - \lambda) = 0$  di  $A_0$  fornisce i due autovalori  $\lambda_1 = -1$  con molteplicità algebrica 2 e il già determinato  $\lambda_2 = 1$ , con molteplicità algebrica 1. Gli autospazi corrispondenti  $V_{\lambda_1}$  e  $V_{\lambda_2}$  si ottengono risolvendo i sistemi lineari omogenei rispettivamente

$$\begin{cases} 2x_2 = 0 \\ 2x_2 = 0 \\ 2x_2 = 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} -2x_1 + 2x_2 = 0 \\ 2x_2 - 2x_3 = 0 \end{cases},$$

da cui  $V_{\lambda_1} = \{(t_1, 0, t_2)\}_{t_1, t_2 \in \mathbb{R}}$  e  $V_{\lambda_2} = \{(t, t, t)\}_{t \in \mathbb{R}}$ . Dunque le molteplicità geometriche, rispettivamente  $2 = \dim V_{\lambda_1}$  e  $1 = \dim V_{\lambda_2}$ , coincidono con quelle algebriche, e ciò assicura che la matrice  $A_0$  è diagonalizzabile.

(iii) Per determinare una matrice invertibile  $C$  tale che  $C^{-1}A_0C$  sia diagonale, è sufficiente determinare una base di  $\mathbb{R}^3$  formata da autovettori di  $A_0$ . Tale base si ottiene subito dalla descrizione parametrica degli autospazi data al punto ii) e consiste dei vettori  $\vec{v}_1 = (1, 0, 0)$ ,  $\vec{v}_2 = (0, 0, 1)$ ,  $\vec{v}_3 = (1, 1, 1)$ . Dunque

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

la matrice che ha per colonne le coordinate di  $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ .

(iv) L'equazione caratteristica di  $B$  è  $(-1 - \lambda)^2(1 - \lambda) = 0$ . Pertanto gli autovalori di  $B$  coincidono con quelli di  $A_0$  e hanno le stesse rispettive molteplicità algebriche. Non così è però per la molteplicità geometrica di  $\lambda_1 = -1$ . Infatti il relativo autospazio  $W_{\lambda_1}$  di  $B$  è dato dalle soluzioni del sistema  $\begin{cases} x_1 = 0 \\ 2x_2 = 0 \end{cases}$ , da cui segue che la dimensione di  $W_{\lambda_1}$  è 1. Dunque l'autovalore  $\lambda_1$  ha per  $B$  molteplicità algebrica 2 e molteplicità geometrica 1. Ciò implica che  $B$  non è diagonalizzabile, e dunque non simile alla matrice  $A_0$ .