

Prodotto esterno di K -forme differenziali

Sia $\omega \in \mathcal{E}^k(M)$ $\varphi \in \mathcal{E}^h(M)$
 $\omega \wedge \varphi \in \mathcal{E}^{h+k}(M)$ definite che

$$\omega \wedge \varphi (X_1, \dots, X_{h+k}) = \sum_{\sigma \text{ scambi}} \varepsilon(\sigma) \omega(X_{\sigma(1)} \dots X_{\sigma(k)}) \varphi(X_{\sigma(k+1)} \dots X_{\sigma(h+k)})$$

σ scampo stiamo considerando
 $\sigma(1) < \sigma(2) < \dots < \sigma(k)$ e $\sigma(k+1) < \dots < \sigma(h+k)$

Note:
sulle disposte
 k, h
confusi
a volte

Da dove viene? Per linearità e per quanto visto precedentemente si può supporre

$$\omega = \omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_k$$
$$\varphi = \omega_{k+1} \wedge \dots \wedge \omega_{k+h}$$

Adesso per me matrice $A \in M_{h+k, h+k}(K)$

Possiamo considerare lo sviluppo a blocchi

(generalizzazione di Laplace)

$$\det A = \sum_J \varepsilon(J) A_{I, J} A_{I^c, J^c}$$

con A_{IJ} determinante del minore di A con le righe indicizzate da I e le colonne da J

e I^c e J^c rappresentano i complementari
di I e J in $\{1, \dots, l+k\}$.

(2)

$\varepsilon(J)$ è il segno della permutazione $\{J, J^c\}$

Quindi le formule date precedentemente ~~(*)~~
non è altro che il determinante nel caso di
 $\omega_{11} \dots \omega_{kk} \omega_{k+1, k+1} \dots \omega_{l+k, l+k}$.

Conseguenze : $\mathcal{E}^k(M) = 0 \quad k > n$
basta vederlo localmente.

$$\mathcal{E}(M) = \bigoplus_{k=0}^{\dim M} \mathcal{E}^k(M)$$

ha una struttura di $\mathcal{E}^0(M)$ algebra

Ovviamente

$$\omega \wedge \varphi = (-1)^{hk} \varphi \wedge \omega.$$

$F: M \rightarrow N$ è un diffeomorfismo

$$F^*(\omega \wedge \varphi) = F^* \omega \wedge F^* \varphi.$$

$$\omega \wedge \varphi|_U = \omega|_U \wedge \varphi|_U.$$

Inoltre

(3)

$$\omega = f dq_1 \wedge \dots \wedge dq_k \quad \omega' = f' dq_1' \wedge \dots \wedge dq_k'$$

$$\omega \wedge \omega' = f f' dq_1 \wedge \dots \wedge dq_{k-1} \wedge dq_1' \wedge \dots \wedge dq_k'$$

Differenziazione

Vogliamo introdurre $d: \mathcal{E}^k(M) \rightarrow \mathcal{E}^{k+1}(M)$

Teorema: M varietà differenziabile allora esiste un unico operatore \mathbb{R} -lineare

$$d: \mathcal{E}^k(M) \rightarrow \mathcal{E}^{k+1}(M)$$

tale che

1) $k=0$ coincide con l'operatore già definito
 $df(x) = X(f)$

2) $d^2 = 0$

3) $d(\omega \wedge \varphi) = d\omega \wedge \varphi + (-1)^k \omega \wedge d\varphi$ $\omega \in \mathcal{E}^k(M)$
 $\varphi \in \mathcal{E}^h(M)$

Dim Unicità. Supponiamo di avere d e d' definiti su M e su aperti $U \subseteq M$.

Ovviamente se $\omega|_U = \tilde{\omega}|_U$ $d'\omega|_U = d\tilde{\omega}|_U$

Inoltre usando i mollificatori possiamo trovare
una $f(\omega - \tilde{\omega}) \equiv 0$ in M

Quindi

$$0 = d'(g(\omega - \tilde{\omega})) = \underbrace{d'g}_0 \wedge (\omega - \tilde{\omega}) + g d'(\omega - \tilde{\omega})$$

$$d'\omega|_V = d'\tilde{\omega}|_V.$$

Possiamo vedere quello che succede localmente.
 $\omega \in \mathcal{E}^k(M)$, intorno a un punto p possiamo
 sostituire a ω una forma $\tilde{\omega} = \int h dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k$ e

$$\omega|_V = \tilde{\omega}|_V.$$

e quindi $d'\omega|_V = d'\tilde{\omega}|_V.$

Usiamo le proprietà 1, 2, 3 e vediamo

$$d'(h dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k) = d'h \wedge dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k + h d'(dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k)$$

$$= \cancel{d'h \wedge dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k} \xrightarrow{\text{punto 1.}} dh \wedge dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k + h \underset{\text{punto 1.}}{d'(d'g_1 \wedge \dots \wedge d'g_k)}$$

$$= dh \wedge dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k.$$

Quindi $d' \equiv d$ su forme $hdq_1 \wedge \dots \wedge dq_k$ e loro combinazioni, di conseguenza su tutte le k -forme. (5)

Esistenza: Notare che dall'unicità otteniamo anche una definizione di d su aperti $U \subseteq \mathbb{R}^n$.

$$\omega = \sum_I f_I dx_I \in \mathcal{E}^k(A)$$

$$d\omega = \sum_I df_I \wedge dx_I.$$

Quindi Verifichiamo che valgono 1, 2, 3) in questo caso.

Ovviamente $d\omega \in \mathcal{E}^{k+1}(A)$ e 1) vale.

2) Per l'unicità basta verificare

$$d^2 \left(f dx_1 \wedge \dots \wedge dx_k \right) = 0$$

$$d^2 \left(f dx_1 \wedge \dots \wedge dx_k \right) = d \left(\sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i \right) dx_1 \wedge \dots \wedge dx_k$$

$$= \left(\sum_{i,j} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} dx_j \wedge dx_i \right) dx_1 \wedge \dots \wedge dx_k = 0$$

perché $dx_i \wedge dx_i = 0$
 $dx_i \wedge dx_j = -dx_j \wedge dx_i \quad (i \neq j)$

Rimane 3), cioè (6)

$$\begin{aligned} d(f dx_I \wedge g dx_J) &= d(fg dx_I \wedge dx_J) \\ &= \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} g + f \frac{\partial g}{\partial x_i} \right) dx_i \wedge dx_I \wedge dx_J = \\ & d(f dx_I) \wedge g dx_J + (-1)^k f dx_I \wedge d(g dx_J) \end{aligned}$$

Osservazione $F: A \rightarrow B$ diffeomorfismo

$$F^* dv = dF^* v \quad v \in \mathcal{E}^k(B)$$

(già visto per $k=0$)

Possiamo assumere $v = f dx_I$.

$$F^* d(f dx_I) = F^*(df \wedge dx_I) = F^*(df) \wedge F^*(dx_I)$$

$$dF^* f \wedge F^* dx_I = d(F^*(f) F^* dx_I)$$

Esistenza su M $\omega \in \mathcal{E}^k(M)$ (U, φ) carte

locale $\omega|_U = \varphi^* \mu \quad \mu \in \mathcal{E}^k(\varphi(U))$

$$d\omega|_U = \varphi^* d\mu$$

(7)

Si verifica che \bar{e} ha porta in \bar{e}
 il conto su un' altra carta locale
 e possiamo applicare al cambio di
 carte $\psi\psi^{-1}$ quanto appena visto per la F .
 L'operatore di verifica le proprietà sulle
 carte locali e si mescolano bene.

Functorialità

$F: M \rightarrow N$ diffeomorfismo

abbiamo visto

$$F_*: V(M) \rightarrow V(N) \quad e$$

$$F^*: \mathcal{E}^k(N) \rightarrow \mathcal{E}^k(M)$$

Relativamente a F^* abbiamo anche

$$F^*: \mathcal{E}^0(N) \rightarrow \mathcal{E}^0(M)$$

$$\forall F: M \rightarrow N, \quad C^\infty.$$

Abbiamo quindi il seguente:

(8)

Teorema: $F: M \rightarrow N$ C^∞ Allora $\forall k \geq 0$
esiste ed è unico un omomorfismo

$$F^*: \mathcal{E}^k(N) \rightarrow \mathcal{E}^k(M)$$

con le seguenti proprietà

1) $F^*f = f \circ F$ per $f \in \mathcal{E}^0(M)$

2) $F^*(\omega \wedge \omega') = F^*\omega \wedge F^*\omega'$ $\omega \in \mathcal{E}^k(N), \omega' \in \mathcal{E}^h(N)$

3) $F^*d = dF^*$

4) $U \subseteq M$ aperto $(F^*\omega)|_U = F|_U^* \omega|_U$

dove $\bar{F}: U \rightarrow V$.

Inoltre

5) $(1_M)^* = 1_{\mathcal{E}^k(M)}$

6) $(GF)^* = F^* \circ G^*$ con $G: N \rightarrow P$ C^∞

Demonstrazione: Unicità

Unico vettore notazioni

$$\tilde{\omega}|_U = \omega|_U$$

$\tilde{\omega}$ comb. lineare
di $\mu = h dg_{\pm 1} \wedge \dots \wedge dg_{\pm k}$.

$$F^*\omega|_U = F^*\tilde{\omega}|_U$$

Ma adesso su $h dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k$.

F^* è lineare, infatti

$$F^*_\mu = F^*(h dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k) = F^*_h F^*(dg_1 \wedge \dots \wedge dg_k) \\ = F^*_h d(F^*_g_1) \wedge \dots \wedge d(F^*_g_k).$$

Ovviamente la scelta di $\tilde{\omega}$ non è unica.

Bisogna verificare l'indipendenza dalla scelta

di $\tilde{\omega}$. Ma questo è ovvio una volta che si prende $\tilde{\omega}'$ t.c. $\tilde{\omega} - \tilde{\omega}' \equiv 0$ in un intorno di $F(p)$. Infatti queste forme differenziali

calcolate in campi vettoriali nel punto p coincidono. Il unico problema è definire

$F_{*,p}(X_p) = Y_{F(p)}$, ma questo si può fare localmente, infatti se $X_1, \dots, X_k \in V(M)$

possiamo scegliere dei campi vettoriali

$Y_1, \dots, Y_k \in V(N)$ t.c. $F_{*,p}(X_{i,p}) = Y_{i,F(p)}$

Poi tutto è routine (Scegli appunto un po' diverso con dettagli!!)

Esempi

Ipersuperfici $M = \{ (x_1, \dots, x_n) / F(x_1, \dots, x_n) = 0 \}$

Sia $v = \sum_{i=1}^n a_i \frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p \in T_p(M)$.

Possiamo $v(F) = 0$ e verificiamo che $v \in T_p(M)$

$f \in \mathcal{E}^0(M)$ $v(f) = v(\tilde{f})$ dove \tilde{f} estensione \mathbb{R}^n di f intorno a p .

Ben posto Sia \tilde{g} un'altra estensione e

$\tilde{h} = \tilde{f} - \tilde{g}$. Sia $(V, \tilde{\varphi}) \stackrel{\subseteq}{=} (U, \varphi)$, $p \in V$ una carta locale indotta dal teorema delle funzioni implicite, quindi $\varphi: V = U \cap M \rightarrow \mathbb{R}^n$ ha equazione $x_n = 0$

$$\tilde{h} \varphi^{-1}(x_1, \dots, x_{n-1}, 0) \equiv 0.$$

$$\text{quindi } \tilde{h} \varphi^{-1}(x_1, \dots, x_n) = x_n k(x_1, \dots, x_n) + \sum_i f_i g_i$$
$$0 = f_i(0, \dots, 0) + g_i(0, \dots, 0)$$

$$\text{quindi } v(\tilde{h}) \equiv 0.$$

Quindi campi vettoriali su M sono del tipo

$$X = \sum_i a_i(x) \frac{\partial}{\partial x_i} \quad \text{con la condizione} \quad X(F) \equiv 0$$

Sfere

$$S^n = \sum_{i=1}^{n+1} x_i^2 - 1 = 0$$

Campo vettoriale (n dispari)

$$X = x_2 \frac{\partial}{\partial x_1} - x_1 \frac{\partial}{\partial x_2} \dots + x_{2k} \frac{\partial}{\partial x_{2k-1}} - x_{2k-1} \frac{\partial}{\partial x_{2k}}$$

Campo vettoriale mai nullo su S^n .

n pari $n=2k$

$$x_2 \frac{\partial}{\partial x_1} - x_1 \frac{\partial}{\partial x_2} \dots - x_{2k-1} \frac{\partial}{\partial x_{2k}}$$

Campo vettoriale mai nullo eccetto che ai 2 poli $(0, \dots, 0, \pm 1)$.

Gruppi di Lie

Identificazione $V = T_v(V)$ pensando un vettore

we V come alle ~~derivate~~ derivazione D_w in v.

$$D_w(f) = \frac{d}{dt} f(v + tw) \Big|_{t=0} \quad \text{derivata direzionale}$$

Abbiamo visto i gruppi classici come sottovarietà aperte o chiuse di $M_n(K)$ $k = \mathbb{R} \text{ o } \mathbb{C}$. (12)

$$G \subseteq M_n(K) \quad \ell_g: G \longrightarrow G \\ x \longmapsto gx \quad \text{diffeomorfismo}$$

$$(\ell_g)_* T_e(G) = T_g(G) \quad e = \text{Id}$$

$G = GL(n, K) \subseteq M_n(K)$ aperto

$$T_e(GL(n, K)) = T_e M_n(K)$$

Gli altri sottogruppi sono chiusi in $GL(n, K)$ definiti da equazioni $F_i = 0$ in $M_n(K)$

Quindi

$$D_A(\det X) = \frac{d}{dt} \det(I + tA) \Big|_{t=0} = \frac{d}{dt} (1 + t \operatorname{tr}(A) + t^2(\dots)) \\ = \operatorname{tr}(A) \leftarrow \text{coeff termine grado 1}$$

$$D_A({}^t X X) = \frac{d}{dt} \det({}^t(I + tA)(I + tA)) \Big|_{t=0} \\ = {}^t A + A \leftarrow \text{coeff termine grado 1}$$

Inoltre $T_e(G)$ si può identificare con un'algebra di Lie.

Quindi

$$T_I(SL(m, K)) = \{ A \in M_m(K) \mid \text{Tr}(A) = 0 \}$$

$$T_I(O(m, K)) = \{ A \in M_m(\mathbb{R}) \mid {}^t A = -A \}$$

$$T_1(S^1)$$

$$S^1 = \{ (x, y) \mid x^2 + y^2 = 1 \} = \begin{cases} SO(2) \\ U(1) \end{cases}$$

$$T_I(SO(2)) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & a \\ -a & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$T_1(U(1)) = \{ z = -\bar{z} \} = \{ iy \}$$

$$T_{[W]} P(V) = T_0 \mathbb{C}^{n-1} =$$

Hom(W → V/W)
 leggere sugli appunti

V/W

Hom(W / V/W)

Forme differenziali su S^1 .

(14)

Carte locali $S^1 \setminus \{N\} = U$ $S^1 \setminus \{S\} = V$.

$$\varphi(U \cap V) \longrightarrow \psi(U \cap V)$$

$$\theta \longmapsto \theta \quad \theta \in (0, \pi)$$

$$\theta \longmapsto \theta - 2\pi \quad \theta \in (\pi, 2\pi)$$

$$\omega|_U = \varphi^* d\theta$$

Forme "dθ"

$$\omega|_V = \psi^* d\theta.$$

Osservazione $d\theta = d \arctan(y/x) = \frac{1}{1+(y/x)^2} \frac{xdy - ydx}{x^2}$.

$$\frac{1}{x^2+y^2} (x dy - y dx) = x dy - y dx$$

Campo vettoriale $x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x}$

duale $\frac{1}{2} (x dy - y dx)$

Forme differenziali su $T\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^n / \Lambda$

$$\pi: \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n / \Lambda$$

Forme ω_i t.c. $\pi^* \omega_i = dx_i$

Di fatto ~~da~~ $d(x_{i+1}) = dx_i$

C curve algebrice proiettive non singolare plane
 C è una superficie di Riemann compatte.

equazione $F_d(x, y, z) = 0$

$q(x, y, z)$ un qualunque polinomo omogeneo di grado $d-3$

Vogliamo forme differenziali

Vediammo nelle carte locali di $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$

$U_0 = \{[x, y, z] \mid x \neq 0\}$ $U_1 = \{[x, y, z] \mid y \neq 0\}$

$U_2 = \{[x, y, z] \mid z \neq 0\}$

In U_2 poniamo $\frac{x}{z} = x$, $\frac{y}{z} = y$.

In U_2 $\frac{x}{y} = u$ $\frac{z}{y} = v$.

In U_0 $\frac{y}{x} = \xi$ $\frac{z}{x} = \eta$.

Definiamo le 1-forme

$$\omega|_{U_2} = \frac{\varphi(x,y,1) dx}{\frac{\partial F(x,y,1)}{\partial y}} \quad , \quad \omega|_{U_1} = -\frac{\varphi(u,1,v) du}{\frac{\partial F(u,1,v)}{\partial v}}$$

$$\omega|_{U_0} = \frac{\varphi(1,\xi,\eta) d\xi}{\frac{\partial F(1,\xi,\eta)}{\partial \eta}}$$

Vediamo ~~se~~ $\omega|_{U_i}$ sono C^∞ . Baste un caso.
 Dalle formule di ~~Plucker~~ Euler sappiamo che.

$$\frac{\partial F(x,y,1)}{\partial x} dx + \frac{\partial F(x,y,1)}{\partial y} dy = 0$$

quindi

$$\omega|_{U_2} = \frac{\varphi(x,y,1) dx}{\frac{\partial F(x,y,1)}{\partial y}} = -\frac{\varphi(x,y,1) dy}{\frac{\partial F}{\partial x}}$$

{ Attenzione
 Note errate!!

Una delle due è diversa da zero quindi C^∞

Inoltre

$$\omega|_{U_2 \cap U_1} = \omega|_{U_1 \cap U_2} \quad , \quad \text{infatti}$$

$$w_{u_1|v_1,v_2} = \frac{\varphi(u,1,v)}{\frac{\partial F(u,1,v)}{\partial u}} = \frac{\varphi\left(\frac{x}{y}, 1, \frac{1}{y}\right) d\left(\frac{1}{y}\right)}{\frac{\partial}{\partial(x/y)} F\left(x/y, 1, \frac{1}{y}\right)} =$$

$$\frac{\varphi\left(\frac{x}{y}, 1, \frac{1}{y}\right) d\left(\frac{1}{y}\right)}{y \frac{\partial}{\partial x} F\left(\frac{x}{y}, 1, \frac{1}{y}\right)} = - \frac{y^{-d+3} \varphi(x,y,1) dy}{y^{-d+1} \frac{\partial}{\partial x} F(x,y,1)} =$$

$$w_{v_2|v_1,v_2}$$

Quindi le w_0 definiscono 1 - Forme C^∞ su \mathcal{E} .

OSSERVAZIONE: Su \mathcal{E} possiamo trovare un insieme di $\frac{(d-1)(d-2)}{2}$ forme differenziali indipendenti.

Basta calcolare le dimensioni dei polinomi omogenei di grado $d-3$ in 3 variabili.

In generale abbiamo che

$$\dim \mathbb{P}[X, Y, Z]_{n=0} = \binom{n+2}{2}$$

dim per induzione. $n=0$ o 1 \checkmark .

supponiamo vero per $n=k$

Verifichiamo per $n=k+1$

$$\dim \mathbb{P}[X, Y, Z]_k = \dim \mathbb{P}[X, Y]_{\leq k} =$$

$$\dim \mathbb{P}[X, Y, Z]_{k+1} = \dim \mathbb{P}[X, Y]_{\leq k} + \dim \mathbb{P}[X, Y]_{k+1}$$

$$\binom{k+2}{2} + \binom{k+2}{2}$$

$$\binom{k+2}{2} + \binom{k+2}{2} = \frac{1}{2}(k+2)(k+1) + (k+2) = \frac{1}{2}(k+3)(k+2) \checkmark.$$

Se $G: N \rightarrow L$ un'altra applicazione (20)

abbiamo $(G \circ F)^* = G^* \circ F^* \quad (1_M)^* = 1_{H^k_{\text{DR}}(M)}$

Abbiamo quindi un funtore controvariante dalla categoria delle varietà differenziabili a quella degli spazi vettoriali (reali)

Osservazione possiamo considerare forme differenziali complesse (a valori complessi).

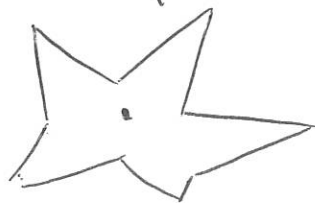
$\mathcal{E}^k(M, \mathbb{C}) \quad \omega = \sum f_I dx_I$
↑ funzioni C^∞ a valori complessi

e abbiamo un complesso simile

$$\mathcal{E}^k(M) \xrightarrow{d} \mathcal{E}^{k+1}(M) \xrightarrow{d} \mathcal{E}^{k+2}(M) \rightarrow \dots$$

Calcolo delle cohomologie

$U \subseteq \mathbb{R}^n$ è un aperto stellato rispetto a un punto $p \in U$ se $\forall q \in U \quad \overline{pq} \in U$



Di assume $p \neq 0 \in U \subseteq \mathbb{R}^n$.

U aperto stellato

$$\mathcal{E}^k(U) \rightarrow \mathcal{E}^{k+1}(U) \rightarrow \dots$$

Vogliamo costruire $T: \mathcal{E}^k(U) \rightarrow \mathcal{E}^{k-1}(U)$
tale che $\forall \omega \in \mathcal{E}^k(U)$

$$\omega = dT\omega + Td\omega.$$

Da qui avremo che $H_{dR}^k(U) = 0 \quad k > 0$

Infatti se ω è chiuso $\omega = dT\omega + Td\omega$
 $\Rightarrow \omega$ esatto (Lemma di Poincaré).

Osservazione U stellato $\Rightarrow U$ connesso quindi

$$Z_{dR}^0 = \{ \text{costanti} \} \quad H_{dR}^0(M) = \mathbb{R}.$$

$$B_{dR}^0 = 0$$

Costruiamo T prendiamo $\omega = \sum f_I dx_I$,

quindi lo definiamo se $\omega = \int dx_I$.

$$T\omega = \sum_{\alpha=1}^k (-1)^{\alpha-1} \int_0^1 t^{k-1} f(tx) x_{i_\alpha} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_{i_\alpha}} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

duost namo be Formula

$$dT\omega = \sum_{\alpha=1}^k k \int_0^1 t^{k-1} f(tx) dx_{i_\alpha}$$

↙ derivato
x_{i_α}

$$+ \sum_{\alpha=1}^k \sum_{j=1}^n (-1)^{\alpha-1} \int_0^1 t^k \frac{\partial f}{\partial x_j}(tx) x_{i_\alpha} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_{i_\alpha}} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

$$d\omega = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

$$T(d\omega) = \sum_{j=1}^n \int_0^1 t^k \frac{\partial f}{\partial x_j}(tx) x_{i_\alpha} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

$$\sum_{j=1}^n \sum_{\alpha=1}^k (-1)^{\alpha} \int_0^1 t^k \frac{\partial f}{\partial x_j}(tx) x_{i_\alpha} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_{i_\alpha}} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

$$dT\omega + Td\omega = k \int_0^1 t^{k-1} f(t) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k} + \sum_{j=1}^n \int_0^1 t^k \frac{\partial f}{\partial x_j}(tx) x_{i_\alpha} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

$$= \int_0^1 \frac{d}{dt} (t^k f(tx)) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k} = f dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$$

Integrazione delle k -forme differenziali

(23)

M varietà differenziale

$\sigma: \Delta_k \rightarrow M$ k -simplexso C^∞

σ le possiamo C^∞ in un intorno di Δ_k .

$$C_k^\infty(M, A) = \left\{ c = \sum_i a_i \sigma_i \quad \begin{array}{l} a_i \in A \\ \sigma_i: k\text{-simplex. } C^\infty \end{array} \right\}$$

Ovviamente $\partial: C_k^\infty(M, A) \rightarrow C_{k-1}^\infty(M, A)$

Possiamo considerare $H_k^\infty(M, A)$

che è isomorfo a $H_k(M, A)$ in quanto ogni simplexso regolare è omeomorfo a uno C^∞ .

(fare approssimazione C^∞ nelle cante)

Quindi se $\sigma \in \mathcal{E}^k(M)$, definiamo

$$\int_\sigma \omega = \int_{\Delta_k} \sigma^* \omega.$$

adesso $\sigma^* \omega$ è una k -forma diff definita in $U \supset \Delta_k$

Quindi $\sigma^* \omega = f dx_1 \wedge \dots \wedge dx_k$.

$$\int_{\Delta_k} \sigma^* \omega = \int_{\Delta_k} f.$$

Ovviamente si estende a catene $c \in C_k^{\infty}(M, \mathbb{R})$ 24

$$\int_{\mathcal{C}} \omega = \sum_i k_i \int_{\sigma_i} \omega \quad c = \sum_i k_i \sigma_i$$

Teorema (Stokes \mathbb{I}^a versione) M varietà differenziabile
 $\omega \in \mathcal{G}^{k-1}(M)$ $c \in C_k^{\infty}(M, \mathbb{R})$. Allora

$$\int_{\mathcal{C}} d\omega = \int_{\partial \mathcal{C}} \omega$$

Dim possiamo ridurre a $c = \sigma$.

$$\int_{\sigma} d\omega = \int_{\Delta_k} \sigma^* d\omega = \int_{\Delta_k} d\sigma^* \omega$$

$$\int_{\partial \sigma} \omega = \sum_{s=0}^k (-1)^s \int_{\sigma \circ j_s} \omega = \sum_{s=0}^k (-1)^s \int_{\Delta_{k-1}} j_s^* \sigma^* \omega$$

Però $\sigma^* \omega = \varphi$ dobbiamo verificare.

$$\int_{\Delta_k} d\varphi = \sum_{s=0}^k (-1)^s \int_{\Delta_{k-1}} j_s^* \varphi$$

Per l'elemento abnorme

$$\varphi = f dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge dx_{i+1} \wedge \dots \wedge dx_k$$

(28)

$$\int_{\Delta_k} d\varphi = \int_{\Delta_k} \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \dots \wedge dx_k =$$

$$(-1)^{i-1} \int_{\Delta_k} \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_1 \wedge \dots \wedge dx_k = (-1)^{i-1} \left[\int_{\Delta_{k-1}} f(x_1, \dots, x_{i-1}, 1 - \sum_{j \neq i} x_j, x_k) \right. \\ \left. - \int_{\Delta_{k-1}} f(x_1, \dots, x_{i-1}, 0, x_k) \right]$$

D'altra parte

$$\sum_{s=0}^k (-1)^s \int_{\Delta_{k-1}} \mathcal{J}_s^* \varphi = f(1 - \sum_i y_i, y_1, \dots, y_{k-1}) (-dy_{i-1}) \wedge \\ dy_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dy_{i-1}} \wedge \dots \wedge dy_{k-1}$$

$$+ (-1)^i \int_{\Delta_{k-1}} f(y_1, \dots, y_{i-1}, 0, \dots, y_{k-1}) dy_1 \wedge \dots \wedge dy_{k-1} =$$

$$= (-1)^{i-1} \int_{\Delta_{k-1}} f(1 - \sum_i y_i, y_1, \dots, y_{k-1}) + (-1)^i \int_{\Delta_{k-1}} f(y_1, \dots, y_{i-1}, 0, \dots, y_{k-1})$$

Come calcolare integrale

$U \subseteq \mathbb{R}^k$ dominio $F: U \rightarrow \mathbb{R}^k$ differenziale

$$\int_{F(U)} f = \int_U |J_F| f \circ F.$$

↑
valore assoluto del determinante

(26)

Adesso

$$F: \Delta_{k-1} \longrightarrow \Delta_{k-1}$$

$$(y_1, \dots, y_{k-1}) \longrightarrow (y_1, \dots, y_i, 1 - \sum y_i, y_{i+1}, \dots, y_{k-1})$$

$$\int_{\Delta_{k-1}} f(1 - \sum y_i, y_1, \dots, y_{k-1}) = \int_{\Delta_{k-1}} f(y_1, \dots, y_i, 1 - \sum y_i, \dots, y_{k-1})$$

Quindi il teorema è dimostrato

Teorema di Stokes induce un omomorfismo

$$I: H_k^{(loc)}(M) \longrightarrow H_{dR}^k(M)^*$$

$$[c] \longrightarrow \hat{\Phi}_{[c]} \quad \text{con} \quad \hat{\Phi}_{[c]}(\omega) = \int_c \omega.$$

Definizione ben posta

$$\int_c \omega = \int_{c+\partial c} \omega + d\varphi \quad \text{In effetti } \times \text{ Stokes}$$

abhaues

(27)

$$\int_{c+\partial\gamma} \omega + d\varphi = \int_c \omega + \int_c d\varphi + \int_{\partial\gamma} \omega + \int_{\partial\gamma} d\varphi =$$

$$\int_c \omega + \int_\gamma d\omega + \int_{\partial c} \varphi + \int_\gamma d^2\varphi = \int_c \omega .$$

Si dimostra che se M è una varietà
abbastanza buona $\Rightarrow I$ è un isomorfismo.

Tesi di de Rham. Quindi, gruppi di
coomologia che sono invarianti per diffeomorfismi
in realtà sono invarianti omotopici.