

Corso di Laurea in Matematica. Geometria 1. a.a. 2019-20.

Prof. P. Piazza

Note sul teorema spettrale.

Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale e supponiamo che sia definito in  $V$  un prodotto scalare  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . La coppia  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  è, per definizione, uno spazio vettoriale euclideo.

**Definizione.** Sia  $T : V \rightarrow V$  un endomorfismo. Diremo che  $T$  è simmetrico se

$$\langle Tv, w \rangle = \langle v, Tw \rangle \quad \forall v, w \in V$$

Sappiamo che dato  $T \in \text{End}(V)$  esiste un unico operatore  $T^t \in \text{End}(V)$ , detto operatore aggiunto di  $T$ , tale che

$$\langle Tv, w \rangle = \langle v, T^t w \rangle \quad \forall v, w \in V$$

È allora chiaro che  $T$  è simmetrico se e solo se  $T = T^t$ ; per questo motivo trovate nella letteratura la dizione "autoaggiunto" al posto di "simmetrico".

La definizione di operatore simmetrico è molto generale e può essere data anche per spazi vettoriali euclidei di dimensione infinita. Vediamo un esempio.

**Esempio 1.** Sia  $V$  lo spazio vettoriale delle funzioni reali  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  infinitamente derivabili e periodiche di periodo  $2\pi$  (tali cioè che  $f(x) = f(x + 2\pi) \quad \forall x \in \mathbb{R}$ ). Sia  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  l'applicazione da  $V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  definita da

$$\langle f, g \rangle = \int_0^{2\pi} fg dx$$

Abbiamo già verificato a lezione che quest'applicazione è simmetrica, bilineare e definita positiva. Essa definisce quindi un prodotto scalare in  $V$ . Consideriamo l'operatore  $T$  definito da

$$Tf = \frac{d^2 f}{dx^2}$$

In parole  $T$  associa ad ogni funzione la sua derivata seconda. Innanzitutto  $T$  è lineare (per le proprietà della derivata); inoltre è ben definito come operatore lineare da  $V$  in  $V$  (perché la derivata di una funzione periodica è a sua volta periodica, basta calcolare la derivata in  $x_0$  e  $x_0 + 2\pi$  come limite del rapporto incrementale). Infine  $T$  è **simmetrico**; lo verifichiamo utilizzando la formula di integrazione per parti e l'ipotesi di periodicità. Per definizione

$$\langle Tf, g \rangle = \int_0^{2\pi} \frac{d^2 f}{dx^2} g dx;$$

ora utilizziamo l'integrazione per parti ed otteniamo per il membro a destra:

$$-\int_0^{2\pi} \frac{df}{dx} \frac{dg}{dx} + \int_0^{2\pi} \frac{d}{dx} \left( \frac{df}{dx} g \right) dx = -\int_0^{2\pi} \frac{df}{dx} \frac{dg}{dx} dx + \left( \frac{df}{dx} \right) (2\pi) g(2\pi) - \left( \frac{df}{dx} \right) (0) g(0)$$

Ma dall'ipotesi di periodicità otteniamo

$$\left( \frac{df}{dx} \right) (2\pi) g(2\pi) - \left( \frac{df}{dx} \right) (0) g(0) = 0$$

e quindi, in definitiva

$$\langle Tf, g \rangle = -\int_0^{2\pi} \frac{df}{dx} \frac{dg}{dx} dx$$

Ma ora riapplichiamo l'integrazione per parti al membro a destra ottenendo infine

$$\langle Tf, g \rangle = - \left( - \int_0^{2\pi} f \frac{d^2g}{dx^2} dx \right) = \int_0^{2\pi} f \frac{d^2g}{dx^2} dx = \langle f, Tg \rangle$$

che era quello che dovevamo verificare.

L'operatore  $T$  è un operatore studiatissimo; prende il nome di Laplaciano (in dimensione 1).

**Esempio 2.** Sia  $V = \mathbb{R}^n$  con il prodotto scalare canonico che denotiamo qui  $\bullet$ . Osserviamo che

$$\underline{x} \bullet \underline{y} = \underline{x}^T \underline{y} (= \underline{y}^T \underline{x})$$

dove a destra dell'uguaglianza c'è il prodotto righe per colonne. Sia  $A$  una matrice simmetrica. Allora  $L_A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  è un operatore simmetrico. Infatti

$$\begin{aligned} L_A \underline{x} \bullet \underline{y} &= A \underline{x} \bullet \underline{y} = (A \underline{x})^T \underline{y} \\ &= (\underline{x}^T A^T) \underline{y} = (\underline{x}^T A) \underline{y} = \underline{x}^T (A \underline{y}) = \underline{x} \bullet L_A \underline{y} \end{aligned}$$

Supponiamo ora che  $(V, \langle, \rangle)$  sia uno spazio vettoriale euclideo di dimensione finita.

**Proposizione.**  $T$  è simmetrico se e solo se la matrice associata a  $T$  in una base ortonormale,  $A$ , è simmetrica.

**Dimostrazione.** Sia  $\mathcal{B} = \{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n\}$  la nostra base ortonormale. Stiamo scegliendo questa base come base di partenza e base di arrivo. Quindi

$$A := M_{\mathcal{B}, \mathcal{B}}(T).$$

La proposizione segue subito dal fatto generale che

$$M_{\mathcal{B}, \mathcal{B}}(T^t) = (M_{\mathcal{B}, \mathcal{B}}(T))^t$$

( $\mathcal{B}$  è ortonormale per ipotesi) e dall'ipotesi che  $T = T^t$ .

Volendo procedere direttamente, senza utilizzare questa proprietà generale:

$T$  simmetrico vuol dire che  $\langle T \underline{v}, \underline{w} \rangle = \langle \underline{v}, T \underline{w} \rangle \quad \forall \underline{v}, \underline{w} \in V$ , che è equivalente a richiedere che

$$(1) \quad A \underline{x} \bullet \underline{y} = \underline{x} \bullet A \underline{y} \quad \forall \underline{x}, \underline{y} \in \mathbb{R}^n.$$

Infatti la base  $\mathcal{B}$  è ortonormale e quindi  $\langle \underline{u}, \underline{u}' \rangle = \underline{x} \bullet \underline{x}'$  se  $\underline{u}$  ha coordinate  $\underline{x}$  e  $\underline{u}'$  ha coordinate  $\underline{x}'$ .

Ma a sinistra di (1) c'è  $(A \underline{x})^T \underline{y}$  che è anche uguale a  $\underline{x}^T A^T \underline{y}$ , e a destra c'è  $\underline{x}^T A \underline{y}$ . Quindi  $T$  è simmetrico se e solo

$$\underline{x}^T A^T \underline{y} = \underline{x}^T A \underline{y} \quad \forall \underline{x}, \underline{y} \in \mathbb{R}^n$$

e questo è vero se e solo se  $A = A^T$ .

### **Teorema spettrale per operatori simmetrici.**

Sia  $(V, \langle, \rangle)$  uno spazio vettoriale euclideo di dimensione finita. Sia  $T : V \rightarrow V$  un operatore simmetrico. Allora esiste una base ortonormale di  $V$  costituita da autovettori di  $T$ .

**Dimostrazione.** Per induzione su  $n = \dim V$ . Per  $n = 1$  non c'è nulla da dimostrare. Supponiamo vero il teorema per spazi vettoriali euclidei di dimensione  $n - 1$  e dimostriamolo per quelli di dimensione  $n$ .

Fissiamo una qualsiasi base ortonormale di  $V$ ; la matrice associata a  $T$  in questa base è simmetrica. Vale il seguente

**Lemma.** *Le radici del polinomio caratteristico associato ad una matrice reale simmetrica  $A$  sono tutte reali.*

**Dimostrazione del Lemma.** Consideriamo  $P_A(\lambda)$ , un polinomio di grado  $n$  in  $\lambda$  a coefficienti reali. Per il teorema fondamentale dell'algebra  $P_A(\lambda)$  ammette  $n$  radici complesse contate con la loro molteplicità. Sia  $\lambda$  una tale radice complessa; dobbiamo dimostrare che  $\lambda \in \mathbb{R}$  o, equivalentemente, che  $\lambda$  coincide con il suo complesso coniugato, in formule  $\lambda = \bar{\lambda}$ . Consideriamo  $L_A^{\mathbb{C}} : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$ , l'operatore lineare che manda  $\underline{z}$  in  $A\underline{z}$ . Il polinomio caratteristico di questo endomorfismo è ovviamente ancora  $P_A(\lambda)$ . Sappiamo allora che esiste un autovettore  $\underline{\zeta} \in \mathbb{C}^n$ ,  $\underline{\zeta} \neq \underline{0}$ , associato alla radice  $\lambda$  (perché  $\lambda$  è un autovalore per  $L_A^{\mathbb{C}}$ ). Quindi  $L_A^{\mathbb{C}}\underline{\zeta} = \lambda\underline{\zeta}$  che riscriviamo semplicemente come

$$(2) \quad A \begin{vmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{vmatrix}$$

Prendiamo ora il complesso coniugato di ambo i membri; dato che  $A$  è reale otteniamo

$$(3) \quad A \begin{vmatrix} \bar{\zeta}_1 \\ \bar{\zeta}_2 \\ \vdots \\ \bar{\zeta}_n \end{vmatrix} = \bar{\lambda} \begin{vmatrix} \bar{\zeta}_1 \\ \bar{\zeta}_2 \\ \vdots \\ \bar{\zeta}_n \end{vmatrix}$$

Consideriamo ora lo scalare

$$(4) \quad \begin{vmatrix} \bar{\zeta}_1 & \bar{\zeta}_2 & \dots & \bar{\zeta}_n \end{vmatrix} A \begin{vmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{vmatrix}$$

e riscriviamolo in due modi diversi utilizzando l'associatività del prodotto righe per colonne. Primo modo: utilizziamo (2) e riscriviamo (4) come

$$(5) \quad \begin{vmatrix} \bar{\zeta}_1 & \bar{\zeta}_2 & \dots & \bar{\zeta}_n \end{vmatrix} \left( A \begin{vmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{vmatrix} \right) = \begin{vmatrix} \bar{\zeta}_1 & \bar{\zeta}_2 & \dots & \bar{\zeta}_n \end{vmatrix} \left( \lambda \begin{vmatrix} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{vmatrix} \right) \\ = \lambda (|\zeta_1|^2 + |\zeta_2|^2 + \dots + |\zeta_n|^2)$$

perché se  $z = a + ib \in \mathbb{C}$  allora  $\bar{z}z = a^2 + b^2 := |z|^2$ .

Secondo modo: utilizziamo (3), l'ipotesi  $A = A^t$  e riscriviamo (4) come

$$\begin{aligned}
(6) \quad & \left( \begin{array}{c|ccc} \bar{\zeta}_1 & \bar{\zeta}_2 & \dots & \bar{\zeta}_n \\ \hline & & & A \end{array} \right) \begin{array}{c} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{array} = \left( A \begin{array}{c} \bar{\zeta}_1 \\ \bar{\zeta}_2 \\ \vdots \\ \bar{\zeta}_n \end{array} \right)^t \begin{array}{c} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{array} \\
& = \left( \bar{\lambda} \begin{array}{c} \bar{\zeta}_1 \\ \bar{\zeta}_2 \\ \vdots \\ \bar{\zeta}_n \end{array} \right)^t \begin{array}{c} \zeta_1 \\ \zeta_2 \\ \vdots \\ \zeta_n \end{array} = \bar{\lambda} (|\zeta_1|^2 + |\zeta_2|^2 + \dots + |\zeta_n|^2)
\end{aligned}$$

Eguagliando i membri a destra otteniamo

$$\lambda (|\zeta_1|^2 + |\zeta_2|^2 + \dots + |\zeta_n|^2) = \bar{\lambda} (|\zeta_1|^2 + |\zeta_2|^2 + \dots + |\zeta_n|^2)$$

e dato che  $|\zeta_1|^2 + |\zeta_2|^2 + \dots + |\zeta_n|^2 \neq 0$  abbiamo  $\lambda = \bar{\lambda}$  che è quello che dovevamo dimostrare.

**Fine dimostrazione lemma.**

Applichiamo questo Lemma al polinomio caratteristico di  $T$ , scritto rispetto alla base ortonormale fissata. Sappiamo dal Lemma che esiste un autovalore reale, sia esso  $\lambda$ ; sia  $\underline{e}_1$  un autovettore associato a tale autovalore. Possiamo assumere che  $\|\underline{e}_1\| = 1$ . Consideriamo ora  $W = (\mathbb{R}\underline{e}_1)^\perp$ . *Osservazione fondamentale:* il sottospazio  $W$  è invariante per  $T$ <sup>1</sup>. Dimostriamo questa proprietà fondamentale: sia  $\underline{w} \in W$ ; dobbiamo verificare che  $T\underline{w} \in W$  e cioè che  $\langle T\underline{w}, \underline{e}_1 \rangle = 0$ ; ma  $\langle T\underline{w}, \underline{e}_1 \rangle = \langle \underline{w}, T\underline{e}_1 \rangle$  per l'ipotesi che  $T$  è simmetrico e  $T\underline{e}_1 = \lambda\underline{e}_1$  perché  $\underline{e}_1$  è un autovettore associato a  $\lambda$ ; quindi, per bilinearità,  $\langle T\underline{w}, \underline{e}_1 \rangle = \lambda \langle \underline{w}, \underline{e}_1 \rangle$  che è uguale a zero dato che  $\underline{w} \in W = (\mathbb{R}\underline{e}_1)^\perp$ . Quindi  $W$  è invariante. Ha senso quindi considerare la restrizione di  $T$  a questo sottospazio

$$T|_W : W \rightarrow W ;$$

questo è quindi un endomorfismo dello spazio vettoriale  $W$  ed è bene notare che  $W$  ha dimensione  $n - 1$  con  $n = \dim V$ . Il prodotto scalare  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  definisce per restrizione un'applicazione  $W \times W \rightarrow \mathbb{R}$  che è ovviamente ancora bilineare, simmetrica e definita positiva.  $W$  è quindi esso stesso uno spazio vettoriale con prodotto scalare, cioè uno spazio vettoriale euclideo<sup>2</sup>; l'operatore  $T|_W : W \rightarrow W$  è ovviamente simmetrico rispetto a questo prodotto scalare in  $W$ <sup>3</sup>. Ma  $W$  ha dimensione  $n - 1$  e quindi, per ipotesi induttiva,  $W$  ammette una base ortonormale  $\underline{e}_2, \dots, \underline{e}_n$  costituita da autovettori per  $T|_W$ ; è ora chiaro che  $\underline{e}_1, \underline{e}_2, \dots, \underline{e}_n$  è una base ortonormale di  $V$  costituita da autovettori per  $T$ . Il teorema è dimostrato.

<sup>1</sup>dove un sottospazio  $W$  di  $V$  è detto invariante per un endomorfismo  $T$  se  $T(W)$  è contenuto in  $W$ . Questa è una proprietà particolare del sottospazio; in generale l'immagine tramite  $T$  di un sottospazio  $W$  è un sottospazio diverso da  $W$  (pensate ad una rotazione  $T$  di  $\pi/2$  in  $\mathbb{R}^2$  e a  $W$  uguale a una qualsiasi retta)

<sup>2</sup>ciò è vero per ogni sottospazio di  $V$

<sup>3</sup>la formula  $\langle T\underline{v}, \underline{w} \rangle = \langle \underline{v}, T\underline{w} \rangle$  è verificata per ogni  $\underline{v}, \underline{w} \in V$ , in particolare per i vettori di  $W$  !