

Geometria 1. Anno Accademico 99-00. Gruppo A-L
Esame del 19-9-2000

Esercizio 1. Spazio euclideo E^3 . Riferimento cartesiano canonico $O\mathbf{e}_1\mathbf{e}_2\mathbf{e}_3$ con coordinate associate (x, y, z) . Determinare l'equazione cartesiana del piano π contenente la retta r di equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = 2t - 1 \\ y = -t + 2 \\ z = t + 3 \end{cases}$$

ed ortogonale al piano σ di equazione cartesiana $x - y = 0$.

Esercizio 2. Piano euclideo E^2 con riferimento cartesiano canonico fissato e coordinate associate (x, y) . Sia \mathcal{C} la conica di equazione

$$3x^2 + y^2 - 2\sqrt{3}xy - 2x - 2\sqrt{3}y = 0$$

- (2.1) Scrivere la matrice associata alla conica \mathcal{C} e verificare che \mathcal{C} è non degenera.
(2.2) Determinare la forma canonica euclidea della conica verificando così che \mathcal{C} è una parabola.

Esercizio 3. Spazio vettoriale euclideo (\mathbb{R}^3, \bullet) con prodotto scalare canonico \bullet e base canonica $\underline{e} = \{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$ fissata.

(3.1) Determinare la matrice associata nella base canonica \underline{e} all'operatore P di proiezione ortogonale sulla retta $\mathbb{R}(1, 0, 1)$.

(3.2) Determinare l'equazione cartesiana del piano $(\mathbb{R}(1, 0, 1))^\perp$

(3.3) Sia P' l'operatore di proiezione ortogonale su tale piano; determinare la matrice associata a P' nella base \underline{e} .

Esercizio 4. Spazio affine A^4 . Riferimento canonico con coordinate associate (X^1, X^2, X^3, X^4) . Determinare equazioni parametriche e cartesiane per la retta affine r passante per i punti $P(1, 1, 0, 2)$ e $Q(0, 1, 0, 1)$. Determinare le equazioni cartesiane della retta s parallela ad r e passante per il punto $R(1, 1, 1, 1)$.

Esercizio 5. Spazio vettoriale \mathbb{R}^2 con base canonica $\underline{e} = \{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$ fissata. Sia $F \in \text{End}(\mathbb{R}^2)$ l'operatore che ammette la retta $\mathbb{R}(1, 2)$ come autospazio associato all'autovalore $\lambda_1 = -1$ e la retta $\mathbb{R}(1, -1)$ come nucleo.

(5.1) Spiegare perché l'operatore F è univocamente determinato dalle condizioni date.

(5.2) Determinare la matrice associata ad F nella base \underline{e} .

Esercizio 6. Spazio vettoriale euclideo (\mathbb{R}^3, \bullet) con prodotto scalare canonico \bullet e base canonica $\underline{e} = \{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$. Fissiamo il vettore $\underline{w} = (1, -1, 0)$ e consideriamo l'applicazione $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita da $F(\underline{v}) = \underline{w} \wedge \underline{v}$, $\forall \underline{v} \in \mathbb{R}^3$. Le proprietà del prodotto vettoriale implicano che $F \in \text{End}\mathbb{R}^3$.

(6.1) Determinare $M_{\underline{e}}(F)$.

(6.2) Determinare equazioni cartesiane per il nucleo e per l'immagine di F .

(6.3) *Facoltativo:* Dire se F è diagonalizzabile.

Esercizio 7. Spazio vettoriale \mathbb{R}^4 con base canonica \underline{e} fissata. Consideriamo i vettori

$$\underline{w}_1 = (1, 0, 0, 0), \quad \underline{w}_2 = (1, 1, 0, 0), \quad \underline{w}_3 = (0, 0, 1, 0), \quad \underline{w}_4 = (0, 0, 0, 1).$$

(7.1) Verificare che questi vettori costituiscono una base di \mathbb{R}^4 . Determinare le coordinate dei vettori della base canonica rispetto a questa nuova base.

Sia $b(\cdot, \cdot)$ la forma bilineare simmetrica definita dalle relazioni

$$\begin{aligned} b(\underline{w}_i, \underline{w}_j) &= 0 \text{ se } i \neq j \\ b(\underline{w}_1, \underline{w}_1) &= 1, \quad b(\underline{w}_2, \underline{w}_2) = 1, \quad b(\underline{w}_3, \underline{w}_3) = -1, \quad b(\underline{w}_4, \underline{w}_4) = -2 \end{aligned}$$

(7.2) Spiegare perchè $b(\cdot, \cdot)$ è univocamente determinata dalle relazioni date.

(7.3) Dire se $b(\cdot, \cdot)$ è non degenere.

(7.4) Determinare una base \underline{f} di \mathbb{R}^4 nella quale la matrice associata a $b(\cdot, \cdot)$ assuma la forma canonica di Sylvester

$$\begin{pmatrix} I_p & 0 & 0 \\ 0 & I_{r-p} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

determinando inoltre, nel nostro caso particolare, p , r e la segnatura di $b(\cdot, \cdot)$.

(7.5) Determinare la matrice associata a $b(\cdot, \cdot)$ nella base canonica.

Esercizio 8. Spazio vettoriale euclideo (\mathbb{R}^4, \bullet) con prodotto scalare canonico \bullet e base canonica \underline{e} fissata. Sia $F_A \in \text{End}\mathbb{R}^4$ l'applicazione lineare definita dalla matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & 3 & 0 \end{pmatrix}.$$

(8.1) Verificare che la terza e la quarta colonna sono entrambe combinazioni lineari della prima e seconda colonna.

(8.2) Determinare le equazioni cartesiane di $\text{Im}F_A$.

(8.3) Determinare la dimensione del nucleo di F_A .

(8.4) Determinare la dimensione di $(\text{Im}F_A)^\perp$ e le sue equazioni cartesiane.

(8.5) Verificare che il piano σ generato dai vettori $\underline{f}_1 = (1, 1, 0, 1)$ e $\underline{f}_2 = (1, 2, 1, 2)$ è invariante per F_A .

(8.6) Determinare la matrice associata alla restrizione di F_A al piano σ nella base \underline{f} . Dire se tale restrizione è diagonalizzabile.