

Algebra Lineare. Gruppo I-Z. Prof. P. Piazza

Compito pomeridiano del 27/11/02

Esercizio 1. Determinare l'espressione in coordinate, $\underline{y} = A\underline{x}$, di un'applicazione lineare $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ che trasformi il vettore $(1, 1) \in \mathbb{R}^2$ nel vettore $(1, 1, 1) \in \mathbb{R}^3$ ed abbia nucleo banale (quindi *iniettiva*). Determinare equazioni parametriche e cartesiane per il sottospazio immagine della vostra F . (La risposta a queste domande *non* è, ovviamente, unica). Rifate questo esercizio imponendo sempre che F trasformi $(1, 1)$ in $(1, 1, 1)$ ma richiedendo ora che il nucleo sia non-banale.

Esercizio 2. Introduzione. Abbiamo definito a lezione il sottospazio immagine di un'applicazione lineare $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m: \text{Im}F = \{\underline{y} \in \mathbb{R}^m \mid \exists \underline{x} \in \mathbb{R}^n \mid F\underline{x} = \underline{y}\}$. (Per un'applicazione lineare $F: V \rightarrow W$ la definizione è del tutto analoga.) Abbiamo visto che, a causa della linearità, $\text{Im}F$ è generato dalle immagini dei vettori di una base di \mathbb{R}^n . Ad esempio se $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ è definita da una matrice A , quindi $F = F_A$, allora l'immagine di F è il sottospazio di \mathbb{R}^m generato, ad esempio, dalle immagini dei vettori della base canonica di \mathbb{R}^n , cioè dalle colonne di A . Se ora U è un sottospazio di \mathbb{R}^n , possiamo definire l'immagine di U tramite F ; questo è il sottoinsieme di \mathbb{R}^m dato da $\{\underline{y} \in \mathbb{R}^m \mid \exists \underline{u} \in U \mid F\underline{u} = \underline{y}\}$. Denotiamo questo sottoinsieme con il simbolo $F(U)$.

Verificare che l'immagine di U tramite F è un sottospazio.

Sia $\{\underline{u}_1, \dots, \underline{u}_k\}$ una base di U . Vero o falso: $\{F\underline{u}_1, \dots, F\underline{u}_k\}$ è una base dell'immagine di U tramite F . Spiegare.

Esercizio 3. Sia $Q: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare definita dalla matrice

$$A = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & -3 \\ 0 & -2 & 5 \end{vmatrix}.$$

(3.1) Determinate equazioni cartesiane per $\text{Im}Q$. Determinare una base per $\text{Ker}Q$.

(3.2) Determinare una base per l'immagine tramite Q del sottospazio di \mathbb{R}^3 di equazioni cartesiane

$$\begin{cases} x^1 - x^3 = 0 \\ x^2 + 2x^3 = 0 \end{cases}$$

(3.3) Determinare equazioni cartesiane per l'immagine tramite Q del sottospazio U di equazione $x^1 - x^3 = 0$. Qual è la dimensione di $Q(U)$?

(3.4) Determinare equazioni parametriche per l'immagine del sottospazio U' di equazione $5x^1 - 3x^2 = 0$. Qual è la dimensione di $Q(U')$?

Confrontare le dimensioni di $Q(U)$ e $Q(U')$. C'è qualcosa di strano oppure è tutto OK?

Cercate di spiegare cosa succede.

Esercizio 4. Sia $V = \mathbb{R}^2$ con base canonica fissata. Vi ricordo che le coordinate di $\underline{x} \in \mathbb{R}^2$ rispetto alla base canonica sono proprio \underline{x} . Sia U il sottospazio vettoriale di equazione cartesiana $x_1 - 2x_2 = 0$.

Consideriamo una seconda base di \mathbb{R}^2 data da

$$\underline{v}_1 = (1, 1), \quad \underline{v}_2 = (1, -1)$$

e siano (y_1, y_2) le coordinate associate.

Determinare l'equazione cartesiana di U nelle coordinate (y_1, y_2) .

Esercizio 5. Calcolare il determinante della matrice

$$\begin{vmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & -3 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \end{vmatrix}$$