# Geometria. Laurea in Fisica. a.a. 2020-2021

# Canale 3.

# Esercitazione scritta di preparazione all'esame. Soluzioni.

15 Gennaio 2021

Nome e Cognome:	
Numero di Matricola:	
email istituzionale:	

Esercizio	Punti totali	Punteggio
1	10	
2	12	
3	11	
Totale	33	

## ATTENZIONE:

- 30 minuti ad esercizio
- I COMPITI DISORDINATI O POCO LEGGIBILI NON SARANNO NEANCHE CORRETTI
- GIUSTIFICATE LE VOSTRE ARGOMENTAZIONI
- SCRIVETE LE RISPOSTE NEGLI APPOSITI RIQUADRI
- I FOGLI DI BRUTTA NON SARANNO ACCETTATI
- $\bullet~$  TUTTI I DISPOSITIVI ELETTRONICI (SMARTPHONES, TABLETS, TELEFONINI ETC ...) DEVONO ESSERE  ${\bf SPENTI}$ E IN BORSA
- NON SONO AMMESSI LIBRI O APPUNTI.

Esercizio 1. (10 punti)

Sia  $V = \mathbb{R}_2[X]$  lo spazio vettoriale dei polinomi di grado minore o uguale a 2 con base canonica  $\{1, X, X^2\}$ . Sia  $<,>: V \times V \to \mathbb{R}$  la forma bilineare simmetrica definita da

$$< p, q > := \int_{-1}^{1} pq dx$$
.

<, > è definita positiva e definisce quindi un prodotto scalare.

**1.** Determinare la matrice associata alla proiezione ortogonale P sul sottospazio  $W := \text{Span}(1+X) \equiv \mathbb{R}(1+X)$  nella base canonica di V.

**2.** (i) Vero o Falso: P è un operatore ortogonale rispetto a < , >.

(ii) Vero o Falso: P è un operatore diagonalizzabile.

#### Soluzione.

1. Consideriamo  $W=\mathbb{R}(1+X)$  che ha ovviamente dimensione 1. Sappiamo che se  $\{\underline{w}\}$  è una base ortonormale di W allora

$$P_W(1) = <1, \underline{w} > \underline{w} \qquad P_W(X) = < X, \underline{w} > \underline{w} \qquad P_W(X^2) = < X^2, \underline{w} > \underline{w}.$$

Poichè < 1+X,1+X >= 8/3 segue che una base ortonormale di W è data dal vettore  $\underline{w} := \sqrt{3/8}(1+X)$  da cui

$$P_W(1) = 3/4(1+X)$$
  $P_W(X) = 1/4(1+X)$   $P_W(X^2) = 1/4(1+X)$ .

Quindi la matrice della proiezione ortogonale su W nella base canonica di V, sia questa base  $\mathcal{E}$ , è

$$A = \left| \begin{array}{ccc} 3/4 & 1/4 & 1/4 \\ 3/4 & 1/4 & 1/4 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right|.$$

L'esercizio poteva anche essere risolto con un altro metodo. Identifichiamo V a  $\mathbb{R}^3$  e scriviamo l'equazione cartesiana di  $W^{\perp}$  traducendo in coordinate la condizione

$$q \in W^{\perp}$$
 se e solo se  $\langle q, (1+X) \rangle = 0$ .

Otteniamo che  $W^{\perp}$  ha equazione  $3x_1 + x_2 + x_3 = 0$ . In una base  $\mathcal{F}$  costituita dal vettore (1 + X) e da due vettori non-proporzionale in  $W^{\perp}$ , ad esempio

$$\left|\begin{array}{c|c}0\\1\\-1\end{array}\right| \left|\begin{array}{cc}1\\-3\\0\end{array}\right|,$$

la matrice dell'operatore è

$$M_{\mathcal{F},\mathcal{F}}(P) = \left| \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right|$$

Dalla nota formula

$$M_{\mathcal{E},\mathcal{E}}(P) = M_{\mathcal{E},\mathcal{F}}(\mathrm{Id}) \, M_{\mathcal{F},\mathcal{F}}(P) \, M_{\mathcal{F},\mathcal{E}}(\mathrm{Id})$$

e dal fatto che  $M_{\mathcal{F},\mathcal{E}} = (M_{\mathcal{E},\mathcal{F}})^{-1}$  riotteniamo la matrice di prima.

2. È falso che P sia ortogonale; infatti un operatore ortogonale è iniettivo e cioè non è vero per P. È vero che P è diagonalizzabile perché per definizione di proiezione ortogonale, P ha W come autospazio associato all'autovalore 1 e  $W^{\perp}$  come autospazio associato all'autovalore 0; inoltre si ha  $V = W \oplus W^{\perp}$  e quindi esiste una base di V costituita da autovettori per P.

2

**Esercizio 2.** (12 punti) Sia  $q: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  la forma quadratica data da  $q(x_1, x_2, x_3) := 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_2x_3$ .

- 1. Determinare la forma bilineare simmetrica b polare di q e la sua matrice rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$ . Stabilire se b è non-degenere.
- 2. Determinare gli indici di positività, negatività e nullità di b.
- **3.** Consideriamo  $\mathbb{R}^3$  con il prodotto scalare canonico •.

Determinare una base **ortogonale** di  $(\mathbb{R}^3, \bullet)$  che sia una base di Sylvester per b.

**Soluzione**: La forma bilineare simmetrica polare di q è data da

$$b(\underline{x}, y) = x_1 y_2 + y_1 x_2 + x_1 y_3 + y_1 x_3 + x_2 y_3 + y_2 x_3$$

che ha matrice associata, nella base canonica  $\mathcal{E}$  di  $\mathbb{R}^3$ :

$$A = \left| \begin{array}{ccc} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{array} \right|$$

Infatti  $q(\underline{x})$  è un polinomio omogeneo di secondo grado  $\sum_{i \leq j} \alpha_{ij} x_i x_j$ ; la forma bilineare simmetrica polare è definita da  $b(\underline{x}, \underline{y}) = \underline{y}^T A \underline{x}$  con  $A = (a_{ij})$  la matrice simmetrica definita da

$$a_{ii} = \alpha_{ii}$$
,  $a_{ij} := \frac{\alpha_{ij}}{2} =: a_{ji}$  se  $i < j$ .

Vedere le note sulle forme bilineari.

Il polinomio caratteristico di A è

$$P_A(\lambda) = -\lambda^3 + 3\lambda + 2.$$

Dato che  $\lambda=0$  non è radice del polinomio (ovvio, c'è un termine di grado zero differente da 0) abbiamo che b è non degenere. Utilizzando il criterio di Cartesio, possiamo subito affermare che b ha indice di positività 1 ed indice di negatività 2. Per rispondere alla terza domanda utilizziamo il teorema spettrale per l'operatore  $L_A$ , che è simmetrico rispetto al prodotto scalare canonico di  $\mathbb{R}^3$ . Gli autovalori di  $L_A$  sono le radici del polinomio caratteristico  $-\lambda^3+3\lambda+2$ ; di fatto il ponomio caratteristico si fattorizza direttamente e da questa fattorizzazione capiamo che le sue radici sono  $\lambda_1=-1$  con molteplicità algebrica 2 e  $\lambda_2=2$  con molteplicità algebrica 1. L'autospazio V(-1) ha equazione cartesiana  $x_1+x_2+x_3=0$  e quindi V(2), che è uguale a  $V(-1)^{\perp}$ , è dato dalla retta vettoriale  $\mathbb{R}(1,1,1)$ . Una base ortonormale di autovettori è quindi data da

$$\mathcal{G} = \{\,\underline{g}_1 := (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}})\,, \quad \underline{g}_2 := (\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0)\,, \quad \underline{g}_3 := (-\frac{1}{\sqrt{5}}, -\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}})\}\,.$$

Questa base diagonalizza simultaneamente la forma bilineare b e l'operatore  $L_A$ :

$$A_b^{\mathcal{G}} = \left| \begin{array}{ccc} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{array} \right| = M_{\mathcal{G},\mathcal{G}}(L_A) \,.$$

Una base di Sylvester si ottiene normalizzando il primo vettore, dividendolo per  $\sqrt{b(\underline{g}_1,\underline{g}_1)}=\sqrt{2}$ . Una base di Sylvester è quindi

$$\mathcal{F} = \{ (\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}), \quad (\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0), \quad (-\frac{1}{\sqrt{5}}, -\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}}) \}$$

Questa è effettivamente una base ortogonale e si ha

$$A_b^{\mathcal{F}} = \left| \begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{array} \right|$$

### Esercizio 3. (11 punti)

Siano  $A_0, A_1, A_2, A_3, A_4 \in M_{2,2}(\mathbb{R})$  le matrici date da

$$A_{0} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix}, \quad A_{1} = \begin{vmatrix} 5 & 5 \\ 5 & 5 \end{vmatrix}, \quad A_{2} = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix},$$
$$A_{3} = \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 8 \end{vmatrix}, \quad A_{4} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 9 \end{vmatrix}.$$

- (i) Stabilire se  $A_0$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$ . Stabilire se  $A_0$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{C}$ .
- (ii) Determinare quali coppie in  $\{A_1, A_2, A_3, A_4\}$  sono simili su  $\mathbb{R}$ .

#### Soluzione.

(i) Il polinomio caratteristico di  $A_0$  è

$$P(\lambda) = (1 - \lambda)(-1 - \lambda) - 1 = -(1 - \lambda)(1 + \lambda) - 1 = -(1 - \lambda^2) - 1 = \lambda^2 - 2$$

Avendo due autovalori distinti  $A_0$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$  e quindi anche su  $\mathbb{C}$ .

(ii) Sappiamo che se due matrici sono simili allora hanno lo stesso polinomio caratteristico; quindi se non hanno lo stesso polinomio caratteristico ne segue che non sono simili. Calcolando i polinomi caratteristici scopriamo che le uniche matrici che possono essere simili sono  $A_1$  ed  $A_3$ . Un ulteriore ragionamento mostra poi che  $A_1$  e  $A_3$  sono effettivamente simili: infatti, calcolando gli autovalori, capiamo che sono entrambe simili alla matrice diagonale

$$\left|\begin{array}{cc} 10 & 0 \\ 0 & 0 \end{array}\right|.$$

Per transitività  $A_1$  e  $A_3$  sono simili.

#### Esercizio 4. (per chi è stato veloce)

Spazio euclideo con riferimento cartesiano ortonormale  $RO(O_{\underline{i}}\underline{j}\underline{k})$  fissato e coordinate associate (x,y,z). Definizione: una retta ed un piano sono ortogonali se per le giaciture vale  $W_r = (W_{\pi})^{\perp}$ .

Determinare le equazioni cartesiane della retta passante per Q = (1, -1, 2) ed ortogonale al piano di equazione cartesiana 2X - Y + Z = 2.

**Soluzione.** La giacitura di  $\pi$ ,  $W_{\pi}$ , ha equazione cartesiana 2X - Y + Z = 0. Sappiamo che un vettore ortogonale a questa giacitura è dato da (2, -1, 1). Quindi la retta cercata è la retta passante per Q e di parametri direttori l = 2, m = -1, n = 1. Le equazioni cartesiane di questa retta sono quindi

$$\det \left| \begin{array}{cc} x-1 & y+1 \\ 2 & -1 \end{array} \right| \, = \, 0 \, , \quad \det \left| \begin{array}{cc} x-1 & z-2 \\ 2 & 1 \end{array} \right| \, = \, 0 \, ,$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Attenzione: due matrici che hanno lo stesso polinomio caratt<br/>teristico non sono necessariamente simili ! Ad esempio<br/>  $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ ,  $B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$  hanno lo stesso polinomio carattersitico,  $\lambda^2$ , ma non sono simili (infatti moltiplicando a destra la matrice nulla con una qualsiasi matrice invertibile e moltiplicandola a sinistra per l'inversa di tale matrice otteniamo comunque la matrice nulla; per B non otteniamo mai la matrice nulla).