

Consegna di un documento pdf entro il giorno 30/04, ore 9
direttamente alla tutor Francesca Leonardi tramite email.

Esercizio 1.

Nello spazio euclideo E^3 con coordinate cartesiane (x, y, z) determinare equazioni cartesiane per il piano passante per il punto di coordinate $(-1, 0, 1)$ ed ortogonale alla retta di equazioni cartesiane

$$\begin{cases} x + z + 2 = 0 \\ x - y + 3 = 0 \end{cases}$$

Esercizio 2.

Siano A, B, C, D i punti di coordinate

$$A = (1, 2, 2), \quad B = (2, 1, 2), \quad C = (2, 2, 1), \quad D = (1, 1, 1).$$

(i). Si verifichi che A, B, C non sono allineati e che A, B, C, D non sono coplanari.

Scrivere un'equazione cartesiana del piano α contenente A, B, C .

(ii). Calcolare la distanza tra α e D .

Esercizio 3.

Nello spazio euclideo E^3 con coordinate cartesiane (x, y, z) si consideri la retta s di equazioni cartesiane

$$\begin{cases} x + 2z - 1 = 0 \\ y - z + 2 = 0 \end{cases}.$$

Determinare i punti di s che distano $\sqrt{3}$ dall'origine.

Esercizio 4.

Consideriamo uno spazio euclideo E di dimensione 2 su uno spazio vettoriale euclideo (V, \langle, \rangle) con riferimento cartesiano Oe_1e_2 fissato e coordinate associate (x_1, x_2) . Sia r la retta di equazione cartesiana $3x_1 + 6x_2 + 5 = 0$. Sia O' il punto di coordinate $(-4, 1)$ e siano $\underline{f}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}e_1 + \frac{1}{\sqrt{2}}e_2$, $\underline{f}_2 = -\frac{1}{\sqrt{2}}e_1 + \frac{1}{\sqrt{2}}e_2$ vettori di V .

(i). Verificare che $O'\underline{f}_1\underline{f}_2$ è un riferimento cartesiano di E . Siano (y_1, y_2) le coordinate associate a tale riferimento.

(ii) Determinare le formule di cambiamento di coordinate, dalle (x_1, x_2) alle (y_1, y_2) e viceversa.

(iii). Determinare l'equazione cartesiana della retta r nel riferimento $O'\underline{f}_1\underline{f}_2$.

Esercizio 5.

Nello spazio euclideo E^3 con coordinate cartesiane (x, y, z) sono date le rette

$$r : \begin{cases} 2x - y + z = 1 \\ x + y + 3z = 2 \end{cases} \quad s : \begin{cases} x = 2 - t \\ y = 1 + 3t \\ z = -1 + t \end{cases}$$

Calcolare la distanza fra r ed s (senza far uso di formule generali).

Esercizio 6.

Siamo in uno spazio euclideo di dimensione 3 con riferimento cartesiano fissato. Verificare che i punti $P_1(-1, 1, 2)$, $P_2(0, 1, 1)$, $P_3(1, 2, 0)$, $P_4(0, 2, 1)$ sono vertici consecutivi di un parallelogramma.

Calcolare l'area di tale parallelogramma (può essere utile la nozione di prodotto vettoriale...).

Esercizio 7. Siamo nel piano euclideo numerico E su (\mathbb{R}^2, \bullet) , con riferimento cartesiano standard $O_{\underline{e}_1 \underline{e}_2}$ fissato.

7.1 Sia $R_{C, \theta} \in \text{Isom}(E)$ la rotazione di un angolo θ attorno al punto C di coordinate (c_1, c_2) . Utilizzando la traslazione $t_{(c_1, c_2)}$, scrivete l'espressione in coordinate di $R_{C, \theta}$.

7.2 Sia r una retta per $C = (c_1, c_2)$ di direzione \underline{r} , con $\|\underline{r}\| = 1$. Sia $\theta \in [0, \pi]$ l'angolo che \underline{r} forma con \underline{e}_1 : $\theta := \widehat{\underline{r} \underline{e}_1}$. Sia ρ_r la riflessione rispetto a r e $S_{\mathbb{R}\underline{r}}$ la simmetria ortogonale rispetto a $\mathbb{R}\underline{r}$.

Scrivere la matrice associata a $S_{\mathbb{R}\underline{r}}$ nella base standard in termini di funzioni trigonometriche e dell'angolo θ ; sia M_θ tale matrice. Che relazione c'è fra M_θ e la riflessione rispetto alla retta $r_O = \mathbb{R}\underline{r}$ passante per l'origine e parallela a r ? L'esercizio 4 del compito 2 può essere utile.

7.3 Utilizzando la traslazione $t_{(c_1, c_2)}$ scrivere l'espressione in coordinate di ρ_r in funzione di M_θ e di (c_1, c_2) .

7.4 Siano $r_O = \mathbb{R}\underline{r}$ ed $s_O = \mathbb{R}\underline{s}$ due rette per l'origine distinte. Sia $\theta = \widehat{\underline{r} \underline{e}_1}$ e sia $\phi = \widehat{\underline{s} \underline{e}_1}$.

Verificare che $\rho_{r_O} \circ \rho_{s_O}$ è una rotazione di un angolo ψ e determinare ψ in funzione di θ e ϕ .

7.5 Vero o falso: $\rho_{r_O} \circ \rho_{s_O} = \rho_{s_O} \circ \rho_{r_O}$

Esercizio 8 (facoltativo).

Dimostrare il seguente notevole

Teorema (diagonalizzazione simultanea). Sia V uno spazio vettoriale e siano $T, S \in \text{End}(V)$. Supponiamo che T e S siano diagonalizzabili. Verificare che esiste una base *comune* di autovettori se e solo se $T \circ S = S \circ T$

Suggerimenti. Se esiste una base *comune* di autovettori allora è facile vedere che i due operatori commutano. La parte più difficile è il viceversa: *se T e S sono diagonalizzabili e se $T \circ S = S \circ T$ allora esiste una base comune di autovettori.*

Provate ad usare il principio d'induzione sulla dimensione di V . Se $\dim V = 1$ la tesi del teorema è chiaramente vera. Sia $n = \dim V$. Supponiamo quindi che il risultato sia vero per spazi vettoriali di dimensione $< n$ e dimostriamolo per spazi di dimensione n . Possiamo supporre che ad esempio $T \neq c \text{Id}$, $c \in \mathbb{R}$ (perchè altrimenti il risultato sarebbe ovvio). Considerate gli autovalori di T ed i relativi autospazi. Dato che $T \neq c \text{Id}$, $c \in \mathbb{R}$, la dimensione di ogni autospazio di T è *strettamente* minore di n . Usando la seconda ipotesi dimostrate che ognuno di questi autospazi è un sottospazio *invariante* per S . Ha senso quindi considerare la restrizione di S ad ognuno di questi autospazi. Dimostrate che ognuna di queste restrizioni è ancora un operatore diagonalizzabile; osservando poi che essa commuta con *la restrizione di T all'autospazio* (la quale è semplicemente uguale alla moltiplicazione per l'autovalore) concludete la dimostrazione.