

**Corso di Laurea in Fisica. a.a. 2013-14.**  
**Geometria. Canale 3 (Prof. Paolo Piazza).**  
**Compito a casa del 13/11/13 (undicesimo compito).**  
**SOLUZIONI.**

**Soluzione esercizio 1.** Sia  $F : V \rightarrow W$  un isomorfismo. Siano  $\{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_k\}$  vettori linearmente indipendenti di  $V$ . Dobbiamo verificare che  $\{F(\underline{v}_1), \dots, F(\underline{v}_k)\}$  sono vettori linearmente indipendenti di  $W$ . Per linearità di  $F$  si ha

$$\alpha_1 F(\underline{v}_1) + \dots + \alpha_k F(\underline{v}_k) = 0 \Leftrightarrow F(\alpha_1 \underline{v}_1 + \dots + \alpha_k \underline{v}_k) = 0$$

ovvero se e solo se  $\alpha_1 \underline{v}_1 + \dots + \alpha_k \underline{v}_k \in \ker F$ . Ma  $F$  è iniettiva per ipotesi, dunque  $\ker F = \{0\}$ ; ne segue  $\alpha_1 \underline{v}_1 + \dots + \alpha_k \underline{v}_k = 0$ . Ma i vettori  $\underline{v}_i$  sono linearmente indipendenti per ipotesi, dunque dev'essere  $\alpha_1 = \dots = \alpha_k = 0$  come volevamo dimostrare.

Sia ora  $V_0$  un sottospazio di dimensione  $k$  di  $V$  e sia  $W_0 := F(V_0)$  la sua immagine in  $W$ . Essendo immagine di un sottospazio mediante un'applicazione *lineare*,  $W_0$  è un sottospazio di  $W$ . Dobbiamo solo dimostrare che  $W_0$  ha dimensione  $k$ . Poiché  $V_0$  ha dimensione  $k$ , esisterà una base  $\{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_k\}$  di  $V_0$ . Questi vettori sono indipendenti in  $V$  e dunque, per la prima parte dell'esercizio, i vettori  $F(\underline{v}_1), \dots, F(\underline{v}_k)$  sono indipendenti in  $W$ . Inoltre  $F(\underline{v}_i) \in F(V_0) =: W_0$ , dunque i vettori  $F(\underline{v}_1), \dots, F(\underline{v}_k)$  sono vettori indipendenti di  $W_0$ . Essi sono anche un sistema di generatori per  $W_0$ . Infatti se  $\underline{w} \in W_0$  allora  $\underline{w} = F(\underline{v})$  per qualche  $\underline{v} \in V_0$ . Poiché  $\{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_k\}$  è una base di  $V_0$ , esistono scalari  $\alpha_i$  tali che  $\underline{v} = \alpha_1 \underline{v}_1 + \dots + \alpha_k \underline{v}_k$ . Ne segue

$$\underline{w} = F(\underline{v}) = \alpha_1 F(\underline{v}_1) + \dots + \alpha_k F(\underline{v}_k)$$

Abbiamo così dimostrato che  $\{F(\underline{v}_1), \dots, F(\underline{v}_k)\}$  è un sistema di generatori indipendenti per  $W_0$ , ovvero è una base di  $W_0$ ; essendo costituita da  $k$  elementi, si ha  $\dim W_0 = k$ .

Osserviamo che abbiamo dimostrato qualcosa di più forte: *un'applicazione lineare iniettiva manda vettori linearmente indipendenti di  $V$  in vettori linearmente indipendenti di  $W$  e, analogamente, un'applicazione lineare iniettiva manda sottospazi  $k$ -dimensionali di  $V$  in sottospazi  $k$ -dimensionali di  $W$*

**Soluzione esercizio 2.** Applicando la condizione di compatibilità vediamo che il sottospazio  $W = \text{Span}(1, -1, 2)$  ha equazioni cartesiane

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 0 \\ x_3 - 2x_1 = 0 \end{cases}$$

cioè  $B\underline{x} = \underline{0}$  con

$$B = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

Basta allora applicare la Proposizione 6.4. Le equazioni cartesiane del sottospazio affine sono

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 1 \\ x_3 - 2x_1 = 0 \end{cases}$$

dove i termini noti sono ottenuti sostituendo nel membro a sinistra delle equazioni i valori  $x_1 = 0, x_2 = 1, x_3 = 0$ .

**Soluzione esercizio 3.** La matrice dei coefficienti del sistema è

$$A = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & 3 & -2 \\ 1 & 1 & 3 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

La matrice completa è

$$A|b = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 3 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 0 & 1 & 4t \end{vmatrix}$$

Per studiare la compatibilità del sistema utilizziamo l'algoritmo di eliminazione di Gauss:

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 3 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 0 & 1 & 4t \end{vmatrix} \mapsto \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 4t-3 \end{vmatrix}$$

$$\mapsto \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 4t-3 \end{vmatrix} \mapsto \begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 4t-4 \end{vmatrix}$$

Dunque il sistema ammette soluzioni solamente se  $4t - 4 = 0$  ovvero se e solo se  $t = 1$ . Per questo particolare valore di  $t$ , la matrice del sistema ridotto a scala è

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

Le ultime due righe corrispondono all'identità  $0 = 0$  e possono essere eliminate. Rimaniamo così con la matrice

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{vmatrix}$$

che mediante un'ulteriore eliminazione diventa

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 3 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{vmatrix}$$

Le variabili dipendenti sono  $x_1$  e  $x_3$ , quelle libere,  $x_2, x_4, x_5$ . Otteniamo,

$$\begin{vmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{vmatrix} + \alpha \begin{vmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{vmatrix} + \beta \begin{vmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{vmatrix} + \gamma \begin{vmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{vmatrix}$$

che possiamo riscrivere come

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \text{Span} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

che è proprio la forma richiesta nel testo dell'esercizio. Notiamo che da questa soluzione segue anche che

$$\ker L_A = \text{Span} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

Infine, l'immagine di  $L_A$  è generata dalle colonne della matrice  $A$ . Per estrarre una base basta utilizzare la riduzione di Gauss già operata: i due pivot erano posizionati nella colonna  $j_1 = 1$  e nella colonna  $j_2 = 3$ . Una base di  $\text{Im}L_A$  è data dunque dai due vettori  $A^1$  e  $A^3$ . Osserviamo che  $L_A : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^4$  e

$$\dim \text{Im}L_A = 2 = 5 - 3 = 5 - \dim \ker L_A,$$

come deve essere.

**Soluzione esercizio 4.**  $A$  e  $B$  sono le matrici

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$