

**Corso di Laurea in Fisica. Geometria. a.a. 2009-10.**  
**Prof. P. Piazza**  
**Magiche notazioni**

Siano  $V$  e  $W$  due spazi vettoriali e sia  $T : V \rightarrow W$  un'applicazione lineare. Fissiamo una base  $\mathcal{B}$  per  $V$  ed una base  $\mathcal{E}$  per  $W$ . Scriviamo per esteso  $\mathcal{B} = \{\underline{b}_1, \dots, \underline{b}_n\}$  e  $\mathcal{E} = \{\underline{e}_1, \dots, \underline{e}_m\}$ . Denotiamo la matrice associata a  $T$  con questa scelta di basi,  $\mathcal{B}$  = base di partenza;  $\mathcal{E}$  = base di arrivo, tramite il simbolo

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}(T).$$

Memorizzate a questo punto la posizione basso-alto delle due basi: la base in basso è la base di partenza; la base in alto è la base di arrivo. Quindi, per definizione,  $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}(T)$  è la matrice che ha come  $j$ -ma colonna le coordinate di  $T(\underline{b}_j)$  nella base  $\mathcal{E}$ . Una volta che le basi  $\mathcal{B}$  e  $\mathcal{E}$  sono fissate, possiamo riguardare  $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}$  come un'applicazione dall'insieme delle applicazioni lineari tra  $V$  e  $W$  e l'insieme delle matrici  $m \times n$ . L'applicazione  $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}$  è lineare, ed è in effetti un isomorfismo, abbiamo cioè

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}: \mathcal{L}(V, W) \xrightarrow{\cong} M_{\dim W, \dim V}(\mathbb{R})$$

Per la dimostrazione si veda il libro di testo.

Nel caso particolare in cui  $V = W$ , possiamo considerare l'applicazione lineare  $\text{Id}_V : V \rightarrow V$ . Date due basi  $\mathcal{B}$  e  $\mathcal{B}'$  di  $V$ , avremo una matrice  $M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(\text{Id}_V)$  che rappresenta l'identità di  $V$  rispetto a queste due basi. Osserviamo che, per definizione, la matrice  $M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(\text{Id}_V)$  è la matrice che ha come  $j$ -ma colonna le coordinate di  $\text{Id}_V(\underline{b}'_j)$ , e cioè di  $\underline{b}'_j$ , nella base  $\mathcal{B}$ . Questa matrice è proprio la matrice del cambio di base, dalla base  $\mathcal{B}$  alla base  $\mathcal{B}'$ . In definitiva

$$(1) \quad M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(\text{Id}_V) = \text{matrice del cambio di base, dalla base } \mathcal{B} \text{ alla base } \mathcal{B}'.$$

Analogamente

$$(2) \quad M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(\text{Id}_V) = \text{matrice del cambio di base, dalla base } \mathcal{B}' \text{ alla base } \mathcal{B}.$$

Gli isomorfismi  $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}$  godono di un'importante proprietà rispetto alla composizione: se  $V, W$  ed  $U$  sono tre spazi vettoriali dotati di basi  $\mathcal{B}, \mathcal{E}$  e  $\mathcal{F}$  rispettivamente, e  $T : V \rightarrow W$  e  $S : W \rightarrow U$  sono applicazioni lineari allora

$$(3) \quad M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{F}}(S \circ T) = M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{F}}(S) \cdot M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}(T)$$

Notate come le due basi ripetute in diagonale (una in basso a sinistra, l'altra in alto a destra) si "elidono" La dimostrazione della formula segue dal solito diagramma commutativo.

Iterando la formula appena dimostrata, si ottiene la formula per la composizione di un numero arbitrario di applicazioni lineari. Ad esempio se  $F : U \rightarrow Z$  è un'ulteriore applicazione lineare, e  $\mathcal{G}$  è una base di  $Z$ , allora

$$\begin{aligned} M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{G}}(F \circ S \circ T) &= M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{G}}((F \circ (S \circ T))) \\ &= M_{\mathcal{F}}^{\mathcal{G}}(F) \cdot M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{F}}(S \circ T) \\ &= M_{\mathcal{F}}^{\mathcal{G}}(F) \cdot M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{F}}(S) \cdot M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}(T) \end{aligned}$$

Notate che continua a valere l'elisione delle basi ripetute sulle "diagonali" basso-sinistra/alto-destra.

Un'applicazione particolare della formula composizione/prodotto riguarda la matrice associata all'applicazione inversa di un'applicazione invertibile  $\varphi: V \rightarrow W$ . Sia  $n = \dim V = \dim W$ . Abbiamo

$$M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{B}}(\varphi^{-1}) \cdot M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}(\varphi) = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\varphi^{-1} \circ \varphi) = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\text{Id}_V) = \text{Id}_n$$

L'ultima identità esprime il fatto che la matrice corrispondente all'applicazione identica  $\text{Id}_V: V \rightarrow V$ , rispetto ad una stessa base  $\mathcal{B}$ , scelta sia come base di partenza che di arrivo, è la matrice identità di rango  $\dim V$  (segue immediatamente dalla definizione). Analogamente otteniamo

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}(\varphi) \cdot M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{B}}(\varphi^{-1}) = M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}(\varphi \circ \varphi^{-1}) = M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}(\text{Id}_W) = \text{Id}_n$$

Otteniamo così la formula

$$M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{B}}(\varphi^{-1}) = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}}(\varphi)^{-1}$$

Notate che le basi si scambiano di posto. In particolare, per l'applicazione identica  $\text{Id}_V: V \rightarrow V$ , che ha come inversa se stessa,  $\text{Id}_V^{-1} = \text{Id}_V$ , otteniamo

$$(4) \quad M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}'}(\text{Id}_V) = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(\text{Id}_V)^{-1}$$

In parole: la matrice del cambiamento di base, da  $\mathcal{B}'$  a  $\mathcal{B}$  è l'inversa della matrice del cambio di base da  $\mathcal{B}$  a  $\mathcal{B}'$

Un corollario immediato di quanto visto è la formula che lega le matrici che rappresentano un'applicazione  $\varphi: V \rightarrow V$  rispetto a basi diverse  $\mathcal{B}$  e  $\mathcal{B}'$  (scelte sia come basi di partenza che come basi di arrivo). Se indichiamo con  $A$  la matrice che rappresenta  $\varphi$  nella base  $\mathcal{B}$  (scelta quindi come base di partenza e base di arrivo), con  $A'$  la matrice che rappresenta  $\varphi$  nella base  $\mathcal{B}'$  e con  $B$  la matrice del cambio di base dalla base  $\mathcal{B}$  alla base  $\mathcal{B}'$ , allora

$$A' = B^{-1} \cdot A \cdot B \quad \text{e quindi} \quad A = B \cdot A' \cdot B^{-1}$$

La dimostrazione di una di queste due (equivalenti) formule a partire dalla formula (3) è particolarmente semplice. Dimostriamo ad esempio la seconda. Iniziamo con l'osservare che si ha:

$$A = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\varphi); \quad A' = M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}'}(\varphi); \quad B = M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(\text{Id}_V); \quad B^{-1} = M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(\text{Id}_V)$$

Dunque,

$$\begin{aligned} A &= M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\varphi) \\ &= M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\text{Id}_V \circ \varphi \circ \text{Id}_V) \\ &= M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}}(\text{Id}_V) \cdot M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}'}(\varphi) \cdot M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(\text{Id}_V) \\ &= B \cdot A' \cdot B^{-1} \end{aligned}$$

Analogamente si dimostra la formula più generale a pagina 163 del libro (formula (8.4)). Fatelo come esercizio.

Facciamo ora uso del linguaggio appena introdotto per risolvere rapidamente un esercizio già visto. Vedremo che la soluzione è di fatto suggerita dalla notazione.

**Esercizio.** Sia  $V = \mathbb{R}^3$ . È facile verificare che l'applicazione lineare definita da

$$F(1, 1, 0) = (1, 2, -1), \quad F(0, 1, 1) = (-1, 1, 1), \quad F(0, 0, 1) = (-1, 0, 1)$$

è ben definita <sup>1</sup>.

Consideriamo la base canonica

$$\mathcal{E} = \{\underline{e}_1 := (1, 0, 0), \underline{e}_2 := (0, 1, 0), \underline{e}_3 := (0, 0, 1)\}$$

in  $\mathbb{R}^3$ .

Determinare la matrice  $A$  associata ad  $F$  con la seguente scelta di basi

$$\text{base di partenza} = \mathcal{E}, \quad \text{base di arrivo} = \mathcal{E}$$

*Soluzione.* Indichiamo con  $\mathcal{E}$  la base canonica di  $\mathbb{R}^3$  e con  $\mathcal{E}'$  la base  $\{\underline{e}'_1, \underline{e}'_2, \underline{e}'_3\}$ , dove

$$\underline{e}'_1 = (1, 1, 0); \quad \underline{e}'_2 = (0, 1, 1); \quad \underline{e}'_3 = (0, 0, 1).$$

La matrice che vogliamo determinare è  $M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}(F)$ . Il testo dell'esercizio ci dà  $M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(F)$  e  $M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(\text{Id})$ . Infatti, dai dati dell'esercizio leggiamo direttamente

$$M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(F) = \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{vmatrix}, \quad M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(\text{Id}) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix}.$$

Sappiamo che

$$M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}(F) = M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(F) \cdot M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(\text{Id}) \quad \text{e che} \quad M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(\text{Id}) = M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(\text{Id})^{-1}$$

Ma allora

$$M_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}(F) = M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(F) \cdot M_{\mathcal{E}'}^{\mathcal{E}}(\text{Id})^{-1}$$

e si tratta ora di fare i conti.

---

<sup>1</sup>i tre vettori  $\{(1, 1, 0); (0, 1, 1); (0, 0, 1)\}$  sono una base di  $\mathbb{R}^3$