

E.s. 1: Sia V_α autosp. di T di autoval. $\alpha \neq 0$, cioè

$$T(v) = \alpha v \quad \forall v, \quad \text{quindi} \quad v = T\left(\frac{1}{\alpha} \cdot v\right)$$

Segue: $V_\alpha \subseteq \text{Im}(T)$.

Decomp. $V = V_0 \oplus \underset{\text{ker}(T)}{\underset{\cup}{V_{\alpha_1} \oplus \dots \oplus V_{\alpha_l}}} \quad \text{con } \alpha_1, \dots, \alpha_l \text{ gli autoval. non nulli di } T.$

Dato $v = v_0 + v_{\alpha_1} + \dots + v_{\alpha_l}$ ($v_\alpha \in V_\alpha$)

abb. $T(v) = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_l v_l$ da cui $\text{Im}(T) \subseteq V_{\alpha_1} \oplus \dots \oplus V_{\alpha_l}$.

Segue: $\text{Im}(T) = V_{\alpha_1} \oplus \dots \oplus V_{\alpha_l}$, e $V = \text{Ker}(T) \oplus \text{Im}(T)$.

(Si può anche vedere come caso part. del lemma prima della decamp. di Fitting, con $m=1$).

E.s. 2: Sia $\Sigma \subseteq \text{ogl}(V)$ lo sp. vett. generato dagli endom. Si.

Ogni elem. di Σ commuta con ogni altro elem. di Σ .

Dim. che gli elem. di Σ si diagonalizzano tutti simultaneamente per induz. su $\dim(\Sigma)$.

Se $\dim(\Sigma) = 0$ allora $\Sigma = \{0\}$ ed è chiaro.

Sia ora $\dim(\Sigma) \geq 1$, $\Sigma' \subseteq \Sigma$ sottosp. vett. di codim. 1,

e sia $\sigma \in \Sigma \setminus \Sigma'$. Poss. suppone $\sigma \in \{s_i\}$ e Σ' generata dagli elem. di Σ' che sono in $\{s_i\}$, cioè $\Sigma' = \text{span}(\Sigma' \cap \{s_i\})$.

Decomponiamo $V = V_{\alpha_1} \oplus \dots \oplus V_{\alpha_\ell}$

In autosp. per σ , $\alpha_1, \dots, \alpha_\ell = \underline{\text{tutti}}$ gli autovet. di σ .

Dato $\tau \in \Sigma' \setminus \{s_i\}$, abb. $\tau(V_{\alpha_i}) \subseteq V_{\alpha_i}$ (conta già visto a lezione: se $\sigma(v) = \alpha_i v$ allora $\sigma(\tau(\alpha_i)) = \tau(\sigma(v)) = \tau(\alpha_i v) = \alpha_i \tau(v)$).

Quindi gli elem. di $\Sigma' \setminus \{s_i\}$ si restringono tutti a endom.

di V_{α_i} , e anche queste restriz. sono diagonalizzabili (es. 4 foglio 6). Per induzione, esiste una base di V_{α_i} fatta di tutti autovett. degli elem. di Σ' . Mettendo insieme queste basi per ogni i , ottieniamo una base di V fatta di autovett. per ogni elem. di Σ' e anche per σ .

Se ne fa l'una che sono autovett. per tutti gli elem. di Σ :

$$\begin{aligned} (\underbrace{a\sigma + \tau}_{\in \Sigma'})(v) &= \underbrace{a\sigma(v)}_{\alpha_i v} + \underbrace{\tau(v)}_{\beta v} = a\alpha_i v + \beta v = \\ &= (a\alpha_i + \beta)v \end{aligned}$$

Es. 3: (1) Data $f: V \rightarrow W$ lineare:

f omom. di L -moduli $\Leftrightarrow \forall x \in L, \forall v \in V: f(x \cdot v) = x \cdot f(v)$

$\Leftrightarrow \forall x \forall v: f(-x \cdot v) + x \cdot f(v) = 0 \Leftrightarrow \begin{matrix} x \cdot f = 0 \\ \text{azione su } \text{Hom}(V, W) \end{matrix}$

(2) Analogamente osservando che $(g \cdot f)(v) = g \cdot f(g^{-1} \cdot v)$, che è uguale

a $f(v)$ se e solo se $g^{-1} \cdot f(v) = f(g^{-1} \cdot v)$. Questo vale

$\forall g \in G$ se e solo se $g \cdot f(v) = f(g \cdot v) \quad \forall g \in G$.

Es. 4: $(x \cdot f)(v \otimes w) = f((-x) \cdot (v \otimes w)) =$

$$= f((-x \cdot v) \otimes w + v \otimes (-x \cdot w)) = f([-x, v] \otimes w - v \otimes [-x, w])$$

$$= b([v, x], w) - b(v, [x, w])$$

Es. 5: (non serve b, c simmetriche!)

b induce un isom. $L \xrightarrow{\varphi} L^*$ e c induce un

$$v \mapsto b(v, \bullet)$$

isom. $L \xrightarrow{\psi} L^*$
 $v \mapsto c(v, \bullet)$

Sono isom. di L -moduli, dove L è un L -modulo con ad.

Infatti dato $x \in L$ abb.

cioè l'applicaz. $L \xrightarrow{k} b([x, v], w)$

$$\begin{aligned} \varphi(x \cdot v) &= \varphi([x, v]) = \overbrace{b([x, v], \bullet)}^{b([v, -x], \bullet)} = b([v, -x], \bullet) = \\ &= b(v, [-x, \bullet]) = x \cdot (b(v, \bullet)) = x \cdot \varphi(v) \end{aligned}$$

e analogam. con c invece che b .

Quindi $\psi^{-1} \circ \varphi : L \rightarrow L$ è isom. di L -moduli.

L è semplice, quindi è un L -modulo irriducibile tramite ad.

Dal Lemma di Schur, esiste $\alpha \in \mathbb{K}$ t.c.

$$\psi^{-1} \circ \varphi = \alpha \cdot \text{Id}_L$$

Ora, (applic.) ψ^{-1} manda un funzionale $\eta \in L^*$ nel vettore $w \in L$ tale che $\eta(\cdot) = c(w, \cdot)$.

Quindi $\psi^{-1} \circ \varphi$ manda $v \in L$ nel vettore w tale che

$$b(v, \cdot) = c(w, \cdot). \quad \text{Dall'uguaglianza } \psi^{-1} \circ \varphi = \alpha \cdot \text{Id}_L$$

otteniamo $w = \alpha v$ (α indipendente da v), cioè

$$b(v, \cdot) = c(\alpha v, \cdot), \quad \text{cioè}$$

$$\forall u \in L : b(v, u) = \alpha \cdot c(v, u).$$

Esempio 6: $V = V_1 \oplus V_{-1}$ scegliamo autovett. $v_i \in V_i$

$$W = W_2 \oplus W_0 \oplus W_{-2} \quad \text{e } w_j \in W_j$$

Inoltre $v_1 \otimes w_2$ è h -autovett. di autoval. $1+2=3$,

$$\text{infatti } h.(v_1 \otimes w_2) = (h.v_1) \otimes w_2 + v_1 \otimes (h.w_2) =$$

$$= (1 \cdot v_1) \otimes w_2 + v_1 \otimes (2 \cdot w_2) = (1+2) v_1 \otimes w_2$$

è così per $v_i \otimes w_j$.

Inoltre $v_{-1} \otimes w_2$ e $v_1 \otimes w_0$ sono entrambi autovett. di autoval. 1. Quindi la base $v_i \otimes w_j$ è fatta di h-autovettori, e i pesi sono:

| retto | peso | |
|-------------------------|------|------------------------|
| $v_1 \otimes w_2$ | 3 | Segue: $\dim(V_3) = 1$ |
| $v_1 \otimes w_0$ | 1 | $\dim(V_1) = 2$ |
| $v_{-1} \otimes w_2$ | 1 | $\dim(V_{-1}) = 2$ |
| $v_1 \otimes w_{-2}$ | -1 | |
| $v_{-1} \otimes w_0$ | -1 | $\dim(V_{-3}) = 1$ |
| $v_{-1} \otimes w_{-2}$ | -3 | |

Deduciamo $V \otimes W = V(3) \oplus V(1)$

Esercizio 7: k^2 è iniettivo di dim. 2, quindi $k^2 \cong V(1)$
Infatti gli h-pesi su k^2 sono 1 e -1 ($h = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$).

Sia (η_1, η_2) la base duale della base canonica (e_1, e_2) di k^2 .

Allora $(h \cdot \eta_1)(e_1) = \eta_1(-h \cdot e_1) = \eta_1(-e_1) = -1$
 $(h \cdot \eta_1)(e_2) = \eta_1(-h \cdot e_2) = \eta_1(e_2) = 0$

da cui $h \cdot \eta_1 = -\eta_1$: η_1 è vettore di peso -1.

Analogam. $h \cdot \eta_2 = \eta_2$: η_2 è vettore di peso 1.

Unica possibilità: $(k^2)^* \cong V(1) (\cong k^2)$.

$$\text{Es. 8: (2) } sl(3) = \left\{ \begin{pmatrix} * & & \\ 0 & * & \\ & 0 & 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{array}{l} * \neq 0 \\ * \neq 0 \end{array} \right\} \oplus \left\{ \begin{pmatrix} 0 & & \\ * & 0 & \\ & * & 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{array}{l} * \neq 0 \\ * \neq 0 \end{array} \right\} \oplus \left\{ \begin{pmatrix} * & & \\ & * & \\ & & 0 \end{pmatrix} \middle| \begin{array}{l} * \neq 0 \\ * \neq 0 \end{array} \right\} \oplus \left\{ \begin{pmatrix} a \cdot I_2 & \\ & -za \end{pmatrix} \middle| \begin{array}{l} a \neq 0 \\ z \in \mathbb{R} \end{array} \right\}$$

(1) è ovvio