

6.10.22  
1

Es.: Dim. che  $(\mathbb{R}, +)$ ,  $(\mathbb{R}_{\neq 0}, \times)$ ,  $(\mathbb{R}_{>0}, \times)$ ,  $S^1$ ,  $(\mathbb{C}, +)$ ,  
 $(\mathbb{C}_{\neq 0}, \times)$  sono (isomorfi a) sgr chiusi di qualche  
 $GL(n, \mathbb{R})$ .

Svolgimento:  $(\mathbb{R}_{\neq 0}, \times) \cong GL(1, \mathbb{R})$ ,  $(\mathbb{R}_{>0}, \times) \cong \left\{ A \in GL(1, \mathbb{R}) \mid \det(A) \underset{>0}{>} \right\}$

$$(\mathbb{C}_{\neq 0}, \times) \cong GL(1, \mathbb{C}).$$

$$(\mathbb{R}, +) \cong \left\{ \begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \mid a \in \mathbb{R} \right\} \subseteq GL(2, \mathbb{R})$$

infatti  $\begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & b \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & a+b \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$(\mathbb{C}, +) \cong \left\{ \begin{pmatrix} 1 & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \mid a \in \mathbb{C} \right\} \subseteq GL(2, \mathbb{C})$$

$$S^1 \cong SO(2, \mathbb{R}) = \left\{ \begin{pmatrix} \cos(a) & -\sin(a) \\ \sin(a) & \cos(a) \end{pmatrix} \mid a \in \mathbb{R} \right\}$$

↑  
esercizio!

Come mai ci permettiamo di usare anche  $GL(n, \mathbb{C})$ , se l'eserc.  
 chiedeva  $GL(n, \mathbb{R})$ ? Perché nel corso vedremo che

$GL(n, \mathbb{C})$  è isomorfo a un sgr chiuso di  $GL(2n, \mathbb{R})$ .

Es.:  $SL(n, \mathbb{R}), H = \{ A \in GL(n, \mathbb{R}) \mid \det(A) > 0 \}, SO(n, \mathbb{R})$

sono connessi per archi, quindi connessi.

Svolgim.: Fatto di algebra lineare: siano  $E_{ij}$  le matrici elem.  $n \times n$ ,  
cioè  $E_{ij}$  ha tutti zeri tranne che al posto  $(i, j)$ , dove c'è 1.  
Allora  $SL(n, \mathbb{R})$  è generato come gruppo dalle matrici  
del tipo  $I_n + \alpha E_{ij}$  ( $i, j \in \{1, \dots, n\}, \alpha \in \mathbb{R}$ ). (Se non lo conoscete,  
dimostatelo per esercizio! Sugg.: algoritmo di Gauß).

Usiamo questo fatto per dim. che  $SL(n, \mathbb{R})$  è con. per archi. Sia

$g \in SL(n, \mathbb{R})$ , scriviamola come

$$g = (I_n + \alpha_1 E_{i_1, j_1}) \cdots (I_n + \alpha_m E_{i_m, j_m})$$

allora  $g_t = (I_n + t \alpha_1 E_{i_1, j_1}) \cdots (I_n + t \alpha_m E_{i_m, j_m})$

definisce un cammino continuo  $[0, 1] \rightarrow SL(n, \mathbb{R})$   
 $t \longmapsto g_t$

dove  $g_0 = I_n, g_1 = g$ .

Vediamo  $\{ \det(A) > 0 \} = H$ : costruiamo

$$]0, +\infty[ \times SL(n, \mathbb{R}) \longrightarrow H$$
$$(t, g) \longmapsto \begin{pmatrix} t & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & 0 \\ & & & & t \end{pmatrix} \cdot g$$

È suriettiva, e il dominio è connesso per archi, quindi  $H$  è connesso per archi. 2

Vediamo  $SO(n, \mathbb{R})$ : ricordiamo la procedura di Gram-Schmidt di ortogonalizz., applicata a una base qualsiasi  $(v_1, \dots, v_n)$  di  $\mathbb{R}^n$  produce una base ortogonale.

Inoltre è data da una formula "triangolare":

$$\begin{cases} w_1 = v_1 \\ w_2 = a_{21}v_1 + v_2 \\ w_3 = a_{31}v_1 + a_{32}v_2 + v_3 \\ \vdots \end{cases}$$

e i coeff.  $a_{21}, a_{31}, \dots$  sono funzioni continue dei vettori  $v_1, \dots, v_n$ .

La matrice di camb. di base da  $(v_1, \dots, v_n)$  a  $(w_1, \dots, w_n)$  è allora triangolare, ha  $\det = 1$ , ed è f. ne continua di  $(v_1, \dots, v_n)$ .

Data ora una matrice  $A \in SL(n, \mathbb{R})$ , interpretiamo le sue colonne come una base di  $\mathbb{R}^n$ , e scriviamo  $c(A)$  la matrice che ha per colonne  $(\frac{w_1}{\|w_1\|}, \dots, \frac{w_n}{\|w_n\|})$ . Questo def. in'applicaz. continua

$$\begin{aligned} c: SL(n, \mathbb{R}) &\longrightarrow SO(n, \mathbb{R}) \\ A &\longmapsto c(A) \end{aligned}$$

e suriettiva (perché  $c(A) = A$  se  $A \in SO(n, \mathbb{R})$ , cioè  $c$  è una retractione).

Segue:  $SO(n, \mathbb{R})$  è connesso per archi, perché  $SL(n, \mathbb{R})$  lo è.

Esercizio: Riemunciare l'esercizio precedente con matrici su  $\mathbb{C}$ , cercando di usare le stesse dimostrazioni. In particolare, vanno trovati analoghi "buoni" per  $H$  e  $SO(n, \mathbb{R})$ ;

$$SL(n, \mathbb{R}) \rightsquigarrow SL(n, \mathbb{C})$$

$$H \rightsquigarrow (?)$$

$$SO(n, \mathbb{R}) \rightsquigarrow (?) \quad (\underline{\text{NON USARE}} \ SO(n, \mathbb{C})!)$$

(PER CASA)

Es.: Dimostrare che le matrici diagonalizzabili di  $M_2(\mathbb{R})$  non sono dense in  $M_2(\mathbb{R})$ .

Soluz.: Sia  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$ , calcoliamo il pol. caratt.

$$p_A(x) = \det(I_2 x - A) = \det \begin{pmatrix} x-a & b \\ c & x-d \end{pmatrix} =$$

$$= (x-a)(x-d) - bc = x^2 + x(-a-d) + ad - bc$$

Se  $p_A(x)$  ha radici  $\notin \mathbb{R}$  allora  $A$  non è diagonalizzabile.

Inoltre  $p_A(x)$  ha radici  $\notin \mathbb{R}$  se  $(-a-d)^2 - 4(ad-bc) < 0$ .

Quindi l'aperto  $\left\{ A \in M_2(\mathbb{R}) \mid (-a-d)^2 - 4(ad-bc) < 0 \right\}$ ,

che è non vuoto, non contiene matrici diagonalizzabili.