

TOKEN: 630835

Esempi di rappresentazioni:

$$1) \quad GL(m, k) \rightarrow GL(n, k) \quad (k = \text{campo qualsiasi})$$

$$A \longmapsto {}^t A^{-1}$$

$$\text{e}^- \text{ un omomorfismo di gruppi} \quad \left({}^t(AB)^{-1} = {}^t(B^{-1}A^{-1}) = {}^tA^{-1}{}^tB^{-1} \right)$$

quindi è una rappresentazione di $G = GL(m, k)$.

Questo data \mathbb{R}^n di una struttura "alternativa" di G -modulo:

$$A * v = {}^t A^{-1} \cdot v$$

nuova struttura

prodotto usuale
 matrice \times vettore

Un altro modo di ottenere facilmente automorfismi $G \rightarrow G$ (con qualsiasi $G \subseteq GL(m, k)$) è prendere il coniugio per un elem. fissato.

$$2) \quad \text{Sia } G \text{ gruppo qualsiasi e } \varphi: G \rightarrow GL(V) \text{ una rappresentazione.}$$

(sp. vett. su k campo qualsiasi)

Il duale V^* di V ha una struttura naturale di G -modulo:

dati $f \in V^*$ e $g \in G$ si definisce $g \cdot f \in V^*$ ponendo

$$(g \cdot f)(v) = f(g^{-1} \cdot v)$$

Così la rapp. sul duale è definita come $\tilde{\varphi}: G \rightarrow GL(V^*)$

come

$$\begin{aligned} g &\longmapsto \tilde{\varphi}(g): V^* \longrightarrow V^* \\ f &\longmapsto f(g^{-1} \cdot -) \\ &\quad \uparrow v \mapsto f(g^{-1} \cdot v) \end{aligned}$$

Per verificare che $\tilde{\varphi}$ è una rappresentazione va verificato che

$$\tilde{\varphi}(gh) = \tilde{\varphi}(g) \circ \tilde{\varphi}(h) \quad \forall g, h \in G,$$

$$(cioè) (gh) \cdot f = g \cdot (h \cdot f) \quad \forall g, h \in G \quad \forall f \in V^*$$

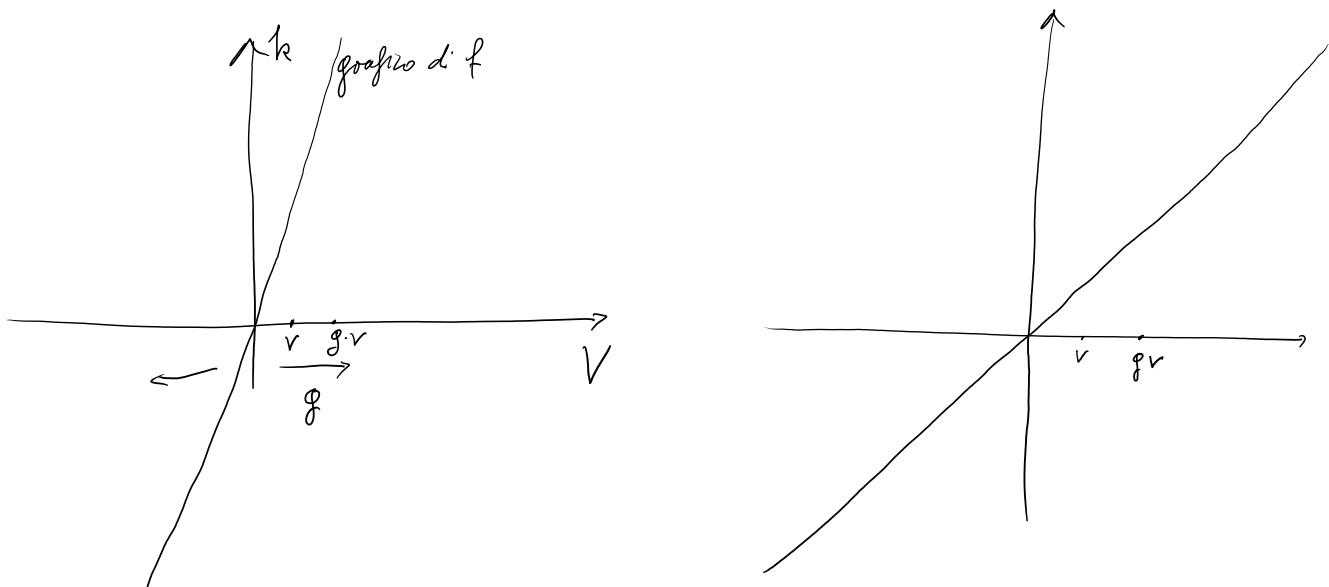
Verifichiamola su un qualsiasi $v \in V$:

$$((gh) \cdot f)(v) = f((gh)^{-1} \cdot v) = f(h^{-1} \cdot g^{-1} \cdot v)$$

$$(g \cdot (h \cdot f))(v) = (h \cdot f)(g^{-1} \cdot v) = f(h^{-1} \cdot g^{-1} \cdot v)$$

quindi $\tilde{\varphi}$ è effettivamente una rappresentazione.

Interpretazione intuitiva della def. di $\tilde{\varphi}$:



interpretiamo un $g \in G$ come una trasformazione $V \rightarrow V$ e applichiamo la stessa trasformazione al grapho di $f \in V^*$:

la nuova funzione $\overset{gf}{\curvearrowright}$ deve valere $f(v)$ nel punto gv ,

$$(g \cdot f)(gv) = f(v)$$

Questo è equivalente a porre $(gf)(w) = f(g^{-1}w)$.

G -moduli e $\text{Lie}(G)$ -moduli

Sia $G \subseteq GL(m, \mathbb{R})$ un sgr chiuso, e $\varphi: G \rightarrow GL(V)$ una rappresentazione continua (V è sp. vett. su \mathbb{R} , di dim. finita). Il suo differenziale $d\varphi: \text{Lie}(G) \rightarrow \text{gl}(V)$ è una rappresentazione di $\text{Lie}(G)$.

Oss.: Attenzione: esistono rappresentazioni di $\text{Lie}(G)$ che non sono diff. di alcuna rappr. continua d' G .

Esempio: Sia $\varphi: G \rightarrow GL(m, \mathbb{R})$ rapp. continua di $G \subseteq GL(n, \mathbb{R})$ sgr chiuso. Sia $V = \mathbb{R}^m$ come G -modulo tramite φ , e consid. $\tilde{\varphi}: G \rightarrow GL(V^*)$. Scegliamo su V la base canonica (e_1, \dots, e_m) e su V^* la base duale (e_1^*, \dots, e_m^*) . Calcoliamo la matrice di $\tilde{\varphi}(g): V^* \rightarrow V^*$ nella base duale; l'entroata al posto (i, j) è uguale a:

$$(\tilde{\varphi}(g))_{ij} = (\underbrace{\tilde{\varphi}(g) \cdot e_j^*}_{\in V^*})(e_i) = e_j^* (\varphi(g)^{-1} \cdot e_i) = (\varphi(g)^{-1})_{j,i}$$

↑
entroata (i, j)
della matrice
di $\tilde{\varphi}(g)$

↑
entroata della
matrice $\varphi(g)^{-1}$ al posto (j, i)

Concludiamo:

$$\tilde{\varphi}(g) = {}^t \varphi(g)^{-1}$$

consider. come
matrice rig. alla
base (e_1^*, \dots, e_m^*)

Calcoliamo $d\tilde{\varphi}$: dato $X \in \text{Lie}(G)$, abbiamo

$$\begin{aligned} e^{d\tilde{\varphi}(X)} &= \tilde{\varphi}(e^X) = {}^t \varphi(e^X)^{-1} = \\ &= {}^t \varphi(e^{-X}) = {}^t (e^{-d\varphi(X)}) = e^{-{}^t d\varphi(X)} \end{aligned}$$

Possiamo assumere $\|X\|$ abb. piccola da dedurre $d\tilde{\varphi}(X) = -{}^t d\varphi(X)$,
concludiamo che questo vale $\forall X \in \text{Lie}(G)$ per linearità di $d\tilde{\varphi}$ e $d\varphi$.

Risolviamo $d\tilde{\varphi}(X) = -{}^t d\varphi(X)$ in termini delle loro entrate al posto (i,j) :

$$\begin{aligned} (d\tilde{\varphi}(X) \cdot e_j^*)(e_i) &= d\tilde{\varphi}(X)_{ij} = (-{}^t d\varphi(X))_{ij} = e_i^* (-{}^t d\varphi(X) \cdot e_j) = \\ &= e_j^* (-d\varphi(X) \cdot e_i) \end{aligned}$$

pensando $d\tilde{\varphi}(X)$
come matrice, nella
base (e_1^*, \dots, e_m^*)

Questauguaglianza è lineare in e_j^* e in e_i , con il solito procedimento.

otteniamo

$$\boxed{(d\tilde{\varphi}(X) \cdot f)(v) = f(-d\varphi(X) \cdot v)} \quad \forall f \in V^* \quad \forall v \in V$$

Def.: In generale, sia L un'algebra di Lie qualunque su un campo \mathbb{K} , e sia V un L -modulo. Definiamo una struttura naturale di L -modulo su V^* ponendo:

$$(x.f)(v) = f(-x.v)$$

$$\begin{aligned} \forall x \in L \\ \forall f \in V^* \\ \forall v \in V \end{aligned}$$

Oss.: La notione di rappr. di algebre di Lie è equivalente a quella di L -modulo (come per i gruppi), che è data come applicazione

$$\begin{cases} x: V \rightarrow V \\ (x, v) \mapsto x.v \end{cases}$$

con le condizioni:

1) bilinearità

$$2) [x, y].v = x.(y.v) - y.(x.v)$$

$$\forall x, y \in L, \forall v \in V.$$

Esercizio: Verificare che le due notioni sono effettivamente equivalenti, tramite:

data $\varphi: L \rightarrow gl(V)$ rappresentaz., definiamo $L \times V \rightarrow V$

$$(x, v) \mapsto \varphi(x)(v)$$

Esercizio: Verificare che la def. data su V^* soddisfa effettivamente gli assiomi di L -modulo.

Teorema: Sia $G \subseteq GL(n, \mathbb{R})$ un sottogruppo chiuso, e $\varphi: G \rightarrow GL(V)$ rappresentaz. continua ($V =$ sp. rett. su \mathbb{R} , di dim. finita).

Consid. dg: $Lie(G) \rightarrow \text{ogl}(V)$ e $W \subseteq V$ un sottosp. vettoriale.

- 1) Se W è un G -sottomodulo, allora è un $Lie(G)$ -sottomodulo.
- 2) Se G è connesso e W è un $Lie(G)$ -sottomodulo, allora W è un G -sottomodulo.

In particolare, se G è connesso, allora:

- a) φ è irriducibile $\Leftrightarrow d\varphi$ è irriducibile,
- b) φ è completam. riducibile $\Leftrightarrow d\varphi$ è completam. riducibile.

Per la dim.:

Lemma: Sia $\alpha: \mathbb{R} \rightarrow M_n(\mathbb{R})$ di classe C^∞ , e $v \in \mathbb{R}^n$.

Allora

$$\alpha'(t) \cdot v = \frac{d}{dt} (\alpha(t) \cdot v)$$

Dim. Esercizio.

Dim. del teorema: 1) Supponiamo W G -sottomodulo, sia $x \in Lie(G)$ e sia $w \in W$. Abb.:

$$d\varphi(x) w = \left(\frac{d}{dt} e^{t d\varphi(x)} \right) \Big|_{t=0} \cdot w = \quad \text{per il lemma}$$

$$= \frac{d}{dt} \left(e^{t \operatorname{d}\varphi(X)} \cdot w \right) \Big|_{t=0} = \frac{d}{dt} \left(\underbrace{\varphi(e^{tx})}_{\in W} \cdot w \right) \Big|_{t=0} \quad \boxed{\in W}$$

Quindi W è anche $\operatorname{Lie}(G)$ -sottosuono.

2) Supp. G connesso e W un $\operatorname{Lie}(G)$ -sottosuono.

Per la teoria vista finora, è visto che G è connesso, dico
 $g \in G$ esistono $x_1, \dots, x_k \in \operatorname{Lie}(G)$ tali che

$$g = e^{x_1} \cdots e^{x_k}$$

Sia $w \in W$, calcoliamo $\varphi(g) \cdot w$:

$$\begin{aligned} \varphi(g) &= \varphi \left(e^{x_1} \cdots e^{x_k} \right) = \varphi(e^{x_1}) \cdots \varphi(e^{x_k}) = \\ &= e^{\operatorname{d}\varphi(x_1)} \cdots e^{\operatorname{d}\varphi(x_k)} \end{aligned}$$

Allora

$$\varphi(g) \cdot w = e^{\operatorname{d}\varphi(x_1)} \cdots \underbrace{e^{\operatorname{d}\varphi(x_k)} \cdot w}_{\in W}$$

e per induzione concludiamo che $\varphi(g) \cdot w \in W$, cioè W è un G -sottosuono.

□

Oss.: Se G non è connesso e W è un $\operatorname{Lie}(G)$ -sottosuono,
allora possiamo concludere che W è un G° -sottosuono (cioè
si dice anche che è G° -stabile), ma non è necessariamente un G -sottosuono.