

Algebra Superiore lez. 20

giovedì 7 gennaio 2021 16:41

Correzione alla def. di quoz. categoria (lez. 7)
la fattorizzazione di φ tramite π dev'essere
unica. Fra l'altro, serve per l'unicità
del quoziente categoria, perché se $\pi: X \rightarrow Y$
e $\pi': X \rightarrow Y'$ sono quoz. categorici, allora
si fattorizzano l'un l'altro:

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{\pi} & Y \\ & \searrow & \uparrow \alpha \downarrow \beta \\ & \pi' & Y' \end{array}$$

e α e β sono una l'inversa dell'altra
perché

$$\begin{array}{ccccccc} X & \longrightarrow & Y & \xrightarrow{\beta} & Y' & \xrightarrow{\alpha} & Y \\ & \searrow & & & & & \\ & & Y & \xrightarrow{\text{id}} & Y & & \end{array}$$

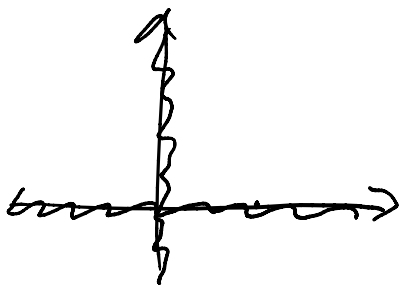
sono fattorizzazioni di π .

sono fattorizzazioni di π .

L'algebra di Lie di un gruppo algebrico lineare.

Sia $G \subseteq GL(m)$ un gruppo alg. lineare, vogliamo considerarlo come var. differenziabile immersa in $M_m(\mathbb{C}) \cong \mathbb{C}^{m^2} \cong \underline{\mathbb{R}^{2m^2}}$.

Questo non è possibile per ogni varietà algebrica, ad es.



$$\{xy=0\} \text{ in } \mathbb{C}^2$$

non è una sottovarietà differenziabile.

Spieghiamo perché per G invece funziona:

Siano f_1, \dots, f_m polinomi tali che

$$G = Z(f_1, \dots, f_m) \cap GL(m) \text{ (in } M_n(\mathbb{C}) \text{)}.$$

Consideriamo separatamente le parti reali e immaginarie delle f_i , e quindi consid.

G come sottoinsieme localm. chiuso (in top. euclidea) dato da equazioni polinomiali.

Prendiamo la matrice Jacobiana delle equazioni al variare di $g \in G$, e prendiamo il sottoinsieme dei punti $g \in G$ per cui la matrice ha rango massimo. Per il teorema della f.u. implicita, in un intorno ^(euclideo) di ciascuno di questi punti, G è una sottovarietà differenziabile immersa. Questo vale sia come sottovar. reale immersa in \mathbb{R}^{2n^2} , sia come sottovar. complessa immersa in \mathbb{C}^{n^2} .

Questo varrebbe per ogni sottovarietà
quasi affine di $M_n(\mathbb{C})$, però in aggiunta
 G è un gruppo alg., e agisce su se stesso
ad es. con la multipl. a sinistra, in modo transitivo.

$$\text{dato } g \in G \quad x \mapsto gx$$

è un isomorfismo $G \rightarrow G$, che si estende
ad un isomorfismo $M_n \rightarrow M_n$ dello spazio
ambiente (con la stessa formula).

Quindi le proprietà topologiche locali di G
come sottosieme di M_n sono le stesse in
tutti i punti di G . Allora tutto il gruppo

G è una sottovarietà differenziabile immersa
in M_n .

Vogliamo def l'algebra di Lie di G .

Ricordiamo le costruzioni seguenti.

Prendiamo $x \in M_n(\mathbb{C})$. Lo consideriamo come un vettore tangente a $M_n(\mathbb{C})$ in I_n ,

identificandolo con l'applicazione

$$\begin{array}{ccc} \frac{\partial}{\partial x}(I_n) : \mathcal{O}(M_n(\mathbb{C})) & \longrightarrow & \mathbb{C} \\ \delta \quad \quad \quad \neq & \longmapsto & \frac{\partial f}{\partial x}(I_n) \end{array}$$

Questa applicazione è lineare, e soddisfa

$$\delta(f_1 f_2) = \delta(f_1) f_2(I_n) + f_1(I_n) \delta(f_2), \quad \forall f_1, f_2.$$

Questa in realtà è una bijezione, cioè data

$$\delta : \mathcal{O}(M_n(\mathbb{C})) \longrightarrow \mathbb{C}$$

lineare, che soddisfa l'uguaglianza di prima,
esiste $x \in M_n(\mathbb{C})$ tale che

$$\delta = \frac{\partial}{\partial x}(I_n).$$

Il vettore si trova calcolando δ sulle
funzioni coordinate x_{ij} (= le entrate della
matrice);

le entrate di x cioè sono i numeri $\delta(x_{ij})$.

Allora avremo $\delta = \frac{\partial}{\partial x}(I_n)$, perché l'ugagl.

è vera per costruzione sulle funzioni x_{ij} , e
allora vale per tutti i polinomi in esse.

La stessa costruzione si può fare partendo
da un gruppo algebrico lineare $G \subseteq GL(n) \subseteq M_n$,
cioè consideriamo vettori $x \in M_n$ tangenti

~ " " " " "

a G nell'identità. Prendiamo allora
 $x \in T_{I_m} G$, e lo identifichiamo con

$$\frac{\partial}{\partial x}(I_m) : \mathcal{O}(G) \rightarrow \mathbb{C}$$

perché se $x \in T_{I_m} G$ allora $\frac{\partial}{\partial x}(I_m)$
si annulla sulle funzioni $f \in I(G)$, e
quindi $\frac{\partial}{\partial x}(I_m)$ passa al quoziente.

Identifichiamo allora (o definiamo)

$T_{I_m} G$ con l'insieme delle appl. lineari

$$\delta : \mathcal{O}(G) \rightarrow \mathbb{C}$$

tali che $\delta(f_1 f_2) = \delta(f_1) f_2(I_m) + f_1(I_m) \delta(f_2)$

Possiamo anche considerare una versione globale della costruzione: consideriamo derivazioni

dell'algebra $\mathcal{O}(G)$, cioè appl. lineari

$$\delta: \mathcal{O}(G) \longrightarrow \mathcal{O}(G)$$

tali che $\delta(f_1 f_2) = \delta(f_1) f_2 + f_1 \delta(f_2)$.

Queste si interpretano come campi vettoriali regolari tangenti a G : una δ siffatta

corrisponde al campo vettoriale che nel punto $g \in G$

fornisce il vettore tangente $\delta(-)(g)$:

$\mathcal{O}(G) \rightarrow \mathbb{C}$, cioè il vettore tangente

\times tale che

$$\delta(f)(g) = \frac{\partial f}{\partial x}(g).$$

Def.: Sia G un gruppo alg. lineare, si definisce l'algebra di Lie di G , in simboli $\text{Lie}(G)$ oppure \mathfrak{g} , come lo spazio vettoriale dei campi vettoriali tangenti a G e invarianti per traslazione a sinistra, cioè l'insieme delle applicazioni lineari $\mathcal{O}(G) \xrightarrow{\delta} \mathcal{O}(G)$ tali che

$$\delta(f_1 f_2) = \delta(f_1) f_2 + f_1 \delta(f_2) \quad e$$

$\forall g \in G$ vale $\delta(g \cdot f) \equiv g \cdot \delta(f)$, dove G agisce su $\mathcal{O}(G)$ per traslat. a sinistra.

Oss.: Siano $\delta_1, \delta_2 \in \text{Lie}(G)$. Allora il bracket
 $\forall [\delta_1, \delta_2] := \delta_1 \circ \delta_2 - \delta_2 \circ \delta_1 : \mathcal{O}(G) \rightarrow \mathcal{O}(G)$

è anch'essa un elem. di $\text{Lie}(G)$ (verifica

e anch'essa un elem. di $Lie(\mathcal{G})$. Verifica della regola di Leibnitz per la derivata del prodotto: esercizio). Quindi $Lie(\mathcal{G})$ è un' algebra di Lie in senso astratto, cioè uno sp. vett. L dotato di un'appl. bilineare $[,] : L \times L \rightarrow L$ antisimmetrica e tale che $[x, [y, z]] + [y, [z, x]] + [z, [x, y]] = 0$ $\forall x, y, z \in L$.
