

Algebra Superiore lez. 13

giovedì 26 novembre 2020 14:54

Richiami: geometria algebrica proiettiva

"Spazio ambiente": $\mathbb{P}^m = \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^m$

È definita la topologia di Zariski su \mathbb{P}^m :
i chiusi sono il luogo degli zeri di polinomi
nelle variabili x_0, \dots, x_m di \mathbb{P}^m , si
richiede che siano polinomi omogenei. Infatti
dato $[a_0, \dots, a_m] \in \mathbb{P}^m$ e un pol. omogeneo
 $f \in \mathbb{C}[x_0, \dots, x_m]$, non è ben definito
in generale il valore di f in $[a_0, \dots, a_m]$,
però è ben definito se $[a_0, \dots, a_m]$ è uno
zero di f (cioè se $[b_0, \dots, b_m] = [a_0, \dots, a_m]$
II. $f(a_0, \dots, a_m) = 0 \iff f(b_0, \dots, b_m) = 0$)

allora $f(a_0, \dots, a_m) = 0 \iff f(b_0, \dots, b_m) = 0$

Def.: I chiusi di \mathbb{P}^m si chiamano varietà proiettive, e i localmente chiusi si chiamano varietà quasi proiettive.

Oss.: Se $f = \frac{a}{b}$ con $a, b \in \mathbb{C}[x_0, \dots, x_m]$ omogenei dello stesso grado, e $b(a_0, \dots, a_m) \neq 0$, allora il valore di f è ben definito sul punto $(a_0, \dots, a_m) \in \mathbb{P}^m$.

Def.: Sia $X \subseteq \mathbb{P}^m$ loc. chiuso. Si definisce l'anello delle funzioni regolari $\mathcal{O}(X)$ nel modo seguente: $f \in \mathcal{O}(X)$ e $f: X \rightarrow \mathbb{C}$ ed esiste un riapriamento

e $f: X \rightarrow \mathbb{C}$ ed esiste un ricoprimento
aperto $\{U_i\}$ di X e polinomi

$a_i, b_i \in \mathbb{C}[x_0, \dots, x_m]$ omogenei, e

$\forall i$: a_i, b_i devono avere lo stesso grado,

b_i non si annulla mai su U_i , e

$$f|_{U_i} = \frac{a_i}{b_i}$$

↳ sfruttando il fatto che una
funzione di questo genere è ben
definita su tutti i punti di U_i .

(att.: né a_i , né b_i in generale sono
funzioni definite su U_i)

Oss.: 1) Lo spazio proiettivo \mathbb{P}^m è ricoperto
da $m+1$ aperti che sono "copie" di \mathbb{C}^m ,
cioè quelli del tipo $\{ \underline{x}_i \neq 0 \}$ per

case questi non sono $i = \dots$
 $i \in \{0, \dots, m\}$. La topologia indotta da
 quella di Zariski su \mathbb{P}^m a \mathbb{C}^m è
 proprio la top. di Zariski su \mathbb{C}^m ,
 passando da polinomi omogenei in x_0, \dots, x_m
 a polinomi qualsiasi in $\underbrace{x_0, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_m}$
 ponendo $x_i = 1$, e viceversa passando
 da un polinomio qualsiasi nelle $x_0, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_m$
 a un polinomio omogeneo che ha anche x_i
 (moltiplicando ogni monomio per una potenza
 opportuna di x_i).

Es.: $f = \boxed{x_0^2 x_1 + x_2 x_3^2}$ in \mathbb{P}^4

$\mathbb{C}^4 = \left\{ [a_0, a_1, a_2, a_3] \mid a_3 \neq 0 \right\}$

Il curva def. da f ^{questo} interseca \mathbb{C}^4

nel curva def da $\underline{x_0^2 x_1 + x_2 = 0}$

d) $\mathbb{S}^1 \times \mathbb{S}^1$ localmente chiuso in uno di questi

2) Se X è localm. chiuso in uno degli \mathbb{C}^n dentro \mathbb{P}^n , allora è una varietà quasi affine dentro \mathbb{C}^n (vecchia def.), e una varietà quasi proiettiva (def. d'oggi).
 Si dimostra facilmente: le due definizioni di $\mathcal{O}(X)$ date coincidono (esercizio).

Def.: Siano X, Y varietà quasi proiettive, un'applicazione $\varphi: X \rightarrow Y$ si dice regolare se esistono ricoprimenti $\{U_i\}$ di X e $\{V_j\}$ di Y tali che U_i e V_j sono tutti aperti affini (cioè aperti risp. in X e Y , e sono varietà affini), e $\forall i$ $\varphi(U_i)$ è contenuto in qualche V_j , e $\varphi|_{U_i}: U_i \rightarrow V_j$ è un'applicazione regolare fra varietà affini.

$\cap \cup \vee \vee \dots \dots \dots$

Oss.: Se X e Y sono varietà affini in qualche \mathbb{C}^m dentro \mathbb{P}^m (nel senso di prima), allora la definizione di applicazione regolare è la stessa di quella che avevamo dato per varietà affini (esercizio).

Applicazione: Corollario al teo. di Chevalley:

Siano G gruppo alg. lineare, $H \subseteq G$ sottogr. chiuso, e siano V, U come nel teorema di Chevalley. Allora G/H si identifica all'insieme $\{g \cdot U\} \subseteq \mathbb{P}(V)$, che è localmente chiuso in $\mathbb{P}(V)$, inoltre

$$\pi: G \longrightarrow G/H$$

$$g \longmapsto g \cdot U \in \mathbb{P}(V)$$

$$g \longmapsto g \cdot U \in \mathbb{P}(V)$$

\bar{e} regolare. e tutti i sottosp. del tipo $g \cdot U$

Dim.: Consideriamo $U \subset V$ come punti di $\mathbb{P}(V)$.
 L'applicazione $G/H \rightarrow \{g \cdot U \mid g \in G\} \subseteq \mathbb{P}(V)$
 $gH \rightarrow \underline{g \cdot U}$

ben definita, e biettiva. Quindi G/H
 in questo modo \bar{e} in biiezione con $\{g \cdot U\}$.

Per dim. il resto: scegliamo $\underline{u} \in U \setminus \{0\}$.
 Allora l'applicazione π si può scrivere come

$$\pi: G \longrightarrow \mathbb{P}(V)$$

$$g \longmapsto [g \cdot \underline{u}] \leftarrow$$

Dim. che π \bar{e} un'applicazione regolare fra
 varietà quasi proiettive.

Consideriamo π "in coordinate": siano

u coordinate su V e consid. l'applicaz

y_0, \dots, y_m coordinate su V e consid. l'applicaz.

$g \mapsto g \cdot u$. È un'applicaz. regolare $G \rightarrow V$,

cioè esistono funz. reg. $a_0, \dots, a_m \in \mathcal{O}(G)$

tali che $g \cdot u = (a_0(g), \dots, a_m(g))$.

Prendiamo $\underline{C}^m \subseteq \mathbb{P}(V)$ come l'aperto

dove $y_i \neq 0$. Consid. $G_{a_i} = \{a_i \neq 0\}$

Allora $\pi|_{G_{a_i}} : G_{a_i} \rightarrow \underline{C}^m \subseteq \mathbb{P}(V)$

inoltre G_{a_i} è un aperto affine di G ,

e $\pi|_{G_{a_i}}$ in coordinate è:

$$g \mapsto \left(\frac{a_0(g)}{a_i(g)}, \dots, \frac{a_{i-1}(g)}{a_i(g)}, \frac{a_{i+1}(g)}{a_i(g)}, \dots, \frac{a_m(g)}{a_i(g)} \right)$$

(le coord. su questo \underline{C}^m sono $\frac{y_0}{y_i}, \dots, \frac{y_{i-1}}{y_i}, \frac{y_{i+1}}{y_i}, \dots$)

(le coord. su questo \mathbb{C} sono $\frac{0}{y_i}, \dots, \frac{0}{y_i}, \frac{0}{y_i}, \dots$
 $\dots, \frac{y_m}{y_i}$).

Segue: π è applicaz. regolare fra varietà
 quasi proiettive. Rimane da dimostrare:
 $\text{Im}(\pi)$ è localmente chiusa. Vale: l'immagine
 di $\pi|_{G \cdot V_i}$ contiene un aperto ^{denso} della sua chiusura
 nel rispettivo \mathbb{C}^m , $\forall i$.

Allora l'immagine di π contiene un aperto denso
 della sua chiusura in $\mathbb{P}(V)$, inoltre

$$\text{Im}(\pi) = \bigcup_{g \in G} \underbrace{g \cdot W}_{\substack{\uparrow \\ \text{è } W \text{ "traslato" per} \\ \text{un autom. lineare di } V, \text{ quindi} \\ \text{è sempre aperto nella chiusura} \\ \text{di } \text{Im}(\pi)}}}$$

e segue: $\text{Im}(\pi)$ è aperta nella sua chiusura.

□

□

Esempi: 1) $G = GL(2)$, $H = B(2) = \left\{ \begin{pmatrix} * & * \\ 0 & * \end{pmatrix} \right\} \in GL(2)$

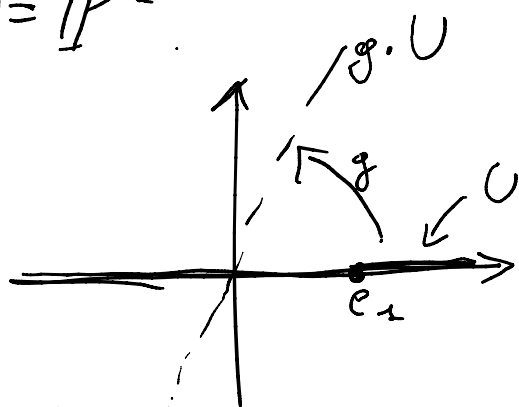
Nel teorema di Chevalley, possiamo prendere $V = \mathbb{C}^2$ (az. usuale).

Allora $H = \left\{ g \cdot \overbrace{[e_1]}^U = [e_1] \right\}$
 (e_1, e_2) base canonica

G/H è una varietà quasi proiettiva, localm. chiusa in $\mathbb{P}(\mathbb{C}^2) = \mathbb{P}^1$.

In questo cas

$\{g \cdot U\} = \mathbb{P}^1 = \mathbb{P}(V)$



Come prima, π in coordinate:

$\pi: G \rightarrow \mathbb{P}^1$

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mapsto \left[\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot e_1 \right] = \left[\begin{matrix} a \\ c \end{matrix} \right]$

$\alpha_i \in \mathcal{O}(G)$

$a_0 \in \mathcal{O}(G)$

$(G) \rightarrow \mathbb{C} \subseteq \mathbb{P}^1 \leftarrow \text{coordinate } [y_0, y_1]$

$$\underline{G_{a_0}} \longrightarrow \mathbb{C} \subseteq \mathbb{P}^1 \leftarrow \text{coordinate } [y_0, y_1]$$

$$e^- \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \longmapsto \frac{y_1}{y_0} \frac{c}{a}$$

$$\text{invece } G_{a_1} \longrightarrow \mathbb{C} \quad e^- \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \longmapsto \frac{a}{c}$$

$$2) \quad G = GL(2) \quad H = H(2) = \left\{ \begin{pmatrix} * & 0 \\ 0 & * \end{pmatrix} \in G \right\}$$

Usiamo \mathbb{C}^2 come prima,

$$\text{si potrebbe tentare con } V = \mathbb{C}^2 \oplus \mathbb{C}^2$$

\uparrow base (e_1, e_2) \uparrow (e'_1, e'_2)

$$\text{Prendiamo } U = \mathbb{C} \cdot (e_1 + e'_2)$$

$\underbrace{\quad}_{\text{nel primo } \mathbb{C}^2}$ $\underbrace{\quad}_{\text{nel secondo } \mathbb{C}^2}$

Lo stabilizzatore di $\mathbb{C}(e_1 + e'_2)$ è:

$$g = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot (e_1 + e'_2) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot e_1 + \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot e'_2 =$$

$$U \quad \text{---} \quad ((c \ d) \cdot e_2) =$$

$$= (ae_1 + ce_2) \pm (be_1 + de_2) = \dots$$

Se $e \in U$ allora $c = b = 0$: $g = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & d \end{pmatrix}$

però' devo anche avere $a = d$

$$\dots = ae_1 + de_2$$

\uparrow se $c = b = 0$

Allora lo stabilizzatore di U non è H .

Scegliamo allora $V = \mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2 =$

$$U = \mathbb{C} \cdot (e_1 \otimes e_2)$$

$$\text{Allora } g \cdot (e_1 \otimes e_2) = \overset{\downarrow}{a} e_1 \otimes \vec{b} e_1 + \underbrace{a e_1 \otimes d e_2}_{\text{circled}} + c e_2 \otimes b e_1 + c e_2 \otimes d e_2$$

Se $g \cdot U = U$ allora $ab = 0$, $cb = 0$, $cd = 0$

Allora $b = 0$, $c = 0$, ma a, d sono

arbitrari $\neq 0$, perché $a e_1 \otimes d e_2 = \underline{ad} \cdot (e_1 \otimes e_2)$

Allora lo stab. di U è proprio H .

Allora lo stab. di U è proprio H .

Quindi G/H si realizza come localm. chiuso di $\mathbb{P}^3 = \mathbb{P}(\underbrace{\mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2}_{\text{ha dim. } 4})$.

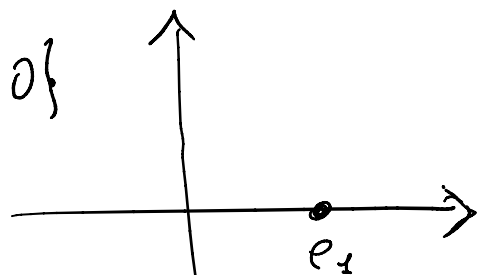
$$3) G = SL(2) \quad H = U(2) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & * \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

H è lo stabilizzatore di $e_1 \in \mathbb{C}^2$.

Allora G/H lo possiamo vedere come la G -orbita di e_1 in \mathbb{C}^2 .

Questa G -orbita è $\mathbb{C}^2 \setminus \{0\}$

perché dato $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \neq 0$



esiste sempre una matrice in $SL(2)$ del tipo

$\begin{pmatrix} a & * \\ b & * \end{pmatrix}$. In questo caso allora G/H è

quasi affine.

Lo stab. di $\mathbb{C} \cdot e_1$ in $SL(2)$ non è H (è più grande), quindi cerchiamo un altro V e

(e più grande), quindi cerchiamo un altro V e U come nel teorema. Usiamo:

$$V = \mathbb{C}^2 \oplus \mathbb{C}$$

↑ G -modello banale

e prendiamo $U = \mathbb{C} \cdot \left(\underbrace{e_1}_{\mathbb{C}^2} + \underbrace{1}_{\mathbb{C}} \right)$

Adesso: si verifica facilmente che H è lo stabilizzatore di U ; infatti $g \in G$ agisce su $e_1 + 1$ come $g \cdot \underline{(e_1 + 1)} =$

$$= (g \cdot e_1) + 1$$

Se $(g \cdot e_1) + 1$ è un multiplo scalare di $e_1 + 1$, allora quello scalare è $= 1$.

Allora g stabilizza $e_1 \iff$ stabilizza U .

Ovviamente G/H visto da $\mathbb{P}(\mathbb{C}^2 \oplus \mathbb{C})$ è sempre isomorfo a $\mathbb{C}^2 \setminus \{0\}$ (esercizio).

quora

Ovviamente $\mathbb{P}(G/H)$ visto da $\mathbb{P}(\mathbb{C}^2 \oplus \mathbb{C})$
è sempre isomorfo a $\mathbb{C}^2 \setminus \{0\}$ (esercizio).