

## Soluzioni della prova di Matematica II del 23-9-2002

**Esercizio 1.** (a). La retta  $r_2$  ha equazioni vettoriali  $r_2 : \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ ;

per determinare la posizione reciproca di  $r_1, r_2$  bisogna studiare la dipendenza lineare dei vettori  $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ . Il determinante della matrice

che ha tali vettori per righe è diverso da zero, dunque i tre vettori sono linearmente indipendenti e le rette sono sghembe.

(b) Risulta  $s = \pi' \cap \pi$ , ove  $\pi'$  (risp.  $\pi$ ) è il piano passante per l'origine e contenente  $r_1$  (risp.  $r_2$ ). Tali piani si determinano imponendo ai fasci di piani di asse  $r_i$  ( $i = 1, 2$ ) il passaggio per l'origine. Risulta  $s : \begin{cases} 3x_1 - x_2 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases}$ .

(c) Dal punto (b) segue che  $\pi$  ha equazione  $3x_1 - x_2 = 0$ , dunque  $d(P, \pi) = \frac{|3 \cdot 1 - 1 \cdot 0 + 0 \cdot 1|}{\sqrt{3^2 + 1^2}} = \frac{3}{\sqrt{10}}$ .

**Esercizio 2.** (a).  $W_1$  non è un sottospazio di  $V$  poichè non contiene il polinomio nullo.  $W_2$  non è un sottospazio di  $V$  perchè  $1 \in W_2, t + t^2 \in W_2$  ma  $1 + t + t^2 \notin W_2$ .  $W_3$  è un sottospazio di  $U$ , perchè se  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix}$  sono due matrici in  $W_3$  ed  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ , si ha  $\alpha A + \beta B \in W_3$ ; risulta infatti:

$$(\alpha a_{11} + \beta b_{11}) + (\alpha a_{12} + \beta b_{12}) + (\alpha a_{21} + \beta b_{21}) + (\alpha a_{22} + \beta b_{22}) = \alpha(a_{11} + a_{12} + a_{21} + a_{22}) + \beta(b_{11} + b_{12} + b_{21} + b_{22}) = \alpha \cdot 0 + \beta \cdot 0 = 0.$$

(b) Risulta  $W_3 = \left\{ \begin{bmatrix} a & b \\ c & -a - b - c \end{bmatrix} \in U \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\}$ . Da ciò non è difficile dedurre che una base per  $W_3$  può essere  $\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \right\}$ . Pertanto  $W_3$  ha dimensione 3.

**Esercizio 3.** (a) Risulta  $F(1) = 1 + t^2, F(t) = -t, F(t^2) = 2t^2 + t$ , pertanto

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

Il polinomio caratteristico è  $t^3 - 2t^2 - t + 2$  e gli autovalori sono 1, -1, 2. I rispettivi

autovettori sono  $\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix}$ .

(c)  $F$  è diagonalizzabile perchè  $A$  ha autovalori reali e distinti.

**Esercizio 4** Si vedano i testi consigliati.

**Esercizio 5** (a) Risulta

$$G\left(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}\right) = G\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}\right) = G\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}\right) - G\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \\ -3 \end{bmatrix}$$

$$G\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}\right) = G\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} - 2\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} - 2\begin{bmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \\ -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \\ -5 \\ 8 \end{bmatrix}$$

La matrice di  $G$  rispetto alla basi indicate dal testo è  $B = \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 2 & -4 \\ 2 & -5 \\ -3 & 8 \end{bmatrix}$ .

(b) Poichè  $B$  ha rango massimo, pari a 2 (le sue colonne sono non proporzionali, dunque linearmente indipendenti), deduciamo che  $G$  è iniettiva. In particolare le colonne di  $B$  costituiscono una base di  $Im(G)$ .

(c) Esaminando la matrice

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

che è invertibile (il suo determinante vale 2), deduciamo che il completamento richiesto può essere effettuato aggiungendo i vettori  $e_3$  ed  $e_4$  della base canonica di  $\mathbb{R}^4$ .