

Esercizio 1. Nello spazio euclideo tridimensionale sia fissato un riferimento cartesiano ortonormale rispetto al quale le coordinate puntuali siano x_1, x_2, x_3 . Si considerino le rette

$$r : \begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 5 \\ 2x_1 + x_3 = 4 \end{cases} \quad s : \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

- (a). Determinare la posizione reciproca di r ed s .
 (b). Determinare un'equazione cartesiana per il piano π contenente s e parallelo ad r .

Esercizio 2. In \mathbb{R}^4 si consideri l'insieme

$$W_k = \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^4 \mid \begin{cases} kx_1 + (k-2)x_4 = 0 \\ x_2 - x_3 = k^2 - 1 \end{cases} \right\}.$$

- (a). Provare che W_k è un sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 se e solo se $k = \pm 1$.
 (b). Determinare basi per W_1 e W_{-1} .
 (c). Determinare basi per $W_1 \cap W_{-1}$ e per $W_1 + W_{-1}$.

Esercizio 3. Sia V lo spazio delle matrici reali 2×3 e W quello delle matrici reali 3×2 . Sia $F : V \rightarrow W$ l'applicazione

$$F\left(\begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} a-d & b-c \\ e & f \\ 0 & f+d-a \end{bmatrix}$$

- (a). Verificare che F è lineare.
 (b). Determinare basi per $\text{Ker}(F)$ ed $\text{Im}(F)$.
 (c). Completare la base di $\text{Im}(F)$ precedentemente determinata ad una base di W .

Esercizio 4. (a) Dare la definizione di vettori linearmente indipendenti in uno spazio vettoriale V .

- (b). Dare le definizioni di autovalore ed autovettore per un operatore lineare $F : V \rightarrow V$.

(c) (facoltativo) Si provi che i vettori v_1, \dots, v_n , appartenenti ad uno spazio vettoriale V , sono linearmente dipendenti se e solo se uno di essi è combinazione lineare degli altri.

Esercizio 5. Sia $V = \mathbb{R}_2[t]$ lo spazio vettoriale dei polinomi a coefficienti reali di grado minore o uguale a 2. Si consideri l'operatore lineare $F : V \rightarrow V$ definito da

$$F(a_0 + a_1t + a_2t^2) = (a_0 + a_1 + a_2) + (a_0 + a_1 + a_2)t + (a_0 + a_1 + a_2)t^2$$

(a) Determinare la matrice A di F rispetto alla base $\{1, t, t^2\}$ assunta come base di partenza e di arrivo in V .

(b) Determinare una matrice invertibile N tale che $N^{-1}AN$ è diagonale. Scrivere inoltre $N^{-1}AN$.