

Esercizio 1. Si considerino i punti $A = (1, -1, 0)$, $B = (2, 0, -1)$, $C = (0, 2, -1)$, $D = (1, 1, 1)$.

- Dimostrare che A, B, C, D non sono complanari.
- Determinare equazioni parametriche della retta r passante per i punti A, B e equazioni cartesiane della retta s passante per i punti C, D .
- Determinare la posizione reciproca di r ed s .

c) Basta vedere che D non appartiene al piano π generato per A, B, C , π ha equazioni cartesiane $x + y + 2z = 0$, e $1 + 1 + 2 \neq 0$

b) $r: \overrightarrow{OP} = \overrightarrow{OA} + t(\overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA})$. in coordinate

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$s: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ da cui $s: \begin{cases} y = 2 - x \\ z = -1 + 2x \end{cases}$

c) Dato che i vettori $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$ sono linearmente indipendenti, le rette sono sghembe

Esercizio 2. Sia $T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare

$$T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 + x_2 + 2x_3 + 2x_4, 2x_1 - x_2 + x_3 + x_4, -x_1 - x_3 - x_4).$$

Determinare basi per nucleo e immagine di T . Dire se T è invertibile.

La matrice di T rispetto alle basi canoniche è

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\ker T = \left\{ X \in \mathbb{R}^4 \mid AX = 0_{\mathbb{R}^3} \right\} = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \oplus \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\operatorname{Im} T = \mathcal{R}_C(A) = \mathcal{S}_R(A^t) = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \oplus \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

T non è invertibile, perché $\ker T \neq 0$, quindi T non è iniettiva

Esercizio 3. Sia V lo spazio vettoriale delle matrici reali 2×3 . Sia

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & a & a \\ b-c & c & -b \end{pmatrix} \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\}.$$

Dimostrare che W è un sottospazio di V e trovarne una base. Detto U lo spazio generato da $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, determinare una base di $U \cap W$.

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ x_4 & x_5 & x_6 \end{pmatrix} \mid \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = x_3 \\ x_4 + x_5 + x_6 = 0 \end{cases} \right\}$$

Essendo il sistema di equazioni W lineare ed omogeneo, W è un sottospazio.

$$W = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Le tre matrici a secondo membro sono linearmente indipendenti. Essendo linearmente indipendenti (verificare in coordinate o usando lo determinante), esse formano una base di W . Si ha:

$$U = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\}. \text{ Pertanto}$$

$$U \cap W = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Esercizio 4. Determinare la compatibilità e il numero di parametri da cui dipendono le soluzioni del seguente sistema lineare

$$\begin{cases} x - 2ky - z = k \\ x + 2y + z = 3 \\ x - y - 2z = 2 \end{cases}$$

al variare di $k \in \mathbb{R}$.

Si ha $\begin{vmatrix} 1 & -2k & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & -2 \end{vmatrix} = -6k$. Dunque se $k \neq 0$

la matrice dei coefficienti ha rango massimo 3, e tale è il rango della matrice completa.

Per il teorema di Rouché-Capelli, il sistema ha soluzione unica. Se $k = 0$ il rango della

matrice dei coefficienti è 2, mentre quello della matrice completa è 3, dunque il sistema è incompatibile.

Esercizio 5. Si consideri la forma quadratica $q: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$

$$q((x_1, x_2, x_3, x_4)) = 2(x_1x_2 - x_3x_4).$$

Calcolare gli indici di q . Se A è la matrice di q rispetto alla base standard, determinare una matrice ortogonale P tale che P^tAP è diagonale.

Risultato $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$

Gli autovalori di A sono $1, -1$ con molteplicità due. Risultato

$$V_{-1} = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \oplus \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$V_1 = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \oplus \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Risultato $P = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix}$

In fine, $i_+(q) = i_-(q) = 2, \quad i_0(q) = 0.$