

# Esercizi di Geometria 1

## Foglio 2 - Alcune soluzioni

### Esercizio 9

- (a) Considerare  $W = \mathbb{C}^3$  con il prodotto hermitiano  $h$  standard. Utilizzando il procedimento di Gram-Schmidt, ortonormalizzare la seguente base di  $W$  rispetto ad  $h$ :

$$\mathcal{B} = \left\{ w_1 = \begin{pmatrix} i \\ -i \\ 0 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 0 \end{pmatrix}, w_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ i \end{pmatrix}, \right\}$$

- (b) Calcolare la matrice che rappresenta (rispetto alla base  $\mathcal{B}$ ) la riflessione ortogonale rispetto al sottospazio  $U$  generato da  $\{w_2, w_3\}$ .

### SVOLGIMENTO

- (a) Per Gram-Schmidt, la base  $\{v_1, v_2, v_3\}$  di  $\mathbb{C}^3$  definita come segue

$$v_1 := w_1, \quad v_2 := w_2 - \frac{h(w_2, v_1)v_1}{h(v_1, v_1)}, \quad v_3 := w_3 - \frac{h(w_3, v_1)v_1}{h(v_1, v_1)} - \frac{h(w_3, v_2)v_2}{h(v_2, v_2)}$$

è ortogonale. Dunque una base ortonormale  $\mathcal{C} = \{z_1, z_2, z_3\}$  si ottiene ponendo

$$z_1 := \frac{v_1}{\|v_1\|}, \quad z_2 := \frac{v_2}{\|v_2\|}, \quad z_3 := \frac{v_3}{\|v_3\|}.$$

Per determinare  $v_2$  calcoliamo  $h(v_1, v_1) = 2$  e  $h(w_2, v_1) = -1$ , da cui

$$v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{-1}{2} \begin{pmatrix} i \\ -i \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{i}{2} \\ \frac{i}{2} \\ 0 \end{pmatrix}$$

Per determinare  $v_3$  calcoliamo  $h(w_3, v_1) = -1$ ,  $h(w_3, v_2) = \frac{1}{2}$  e  $h(v_2, v_2) = \frac{1}{2}$ , da cui

$$v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ i \end{pmatrix} - \frac{-1}{2} \begin{pmatrix} i \\ -i \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1/2}{1/2} \begin{pmatrix} \frac{i}{2} \\ \frac{i}{2} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}$$

e calcoliamo ancora  $h(v_3, v_3) = 1$ . Quindi

$$z_1 = \frac{v_1}{\sqrt{2}} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2}i \\ -\frac{\sqrt{2}}{2}i \\ 0 \end{pmatrix}, \quad z_2 = \sqrt{2}v_2 = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2}i \\ \frac{\sqrt{2}}{2}i \\ 0 \end{pmatrix}, \quad z_3 = \frac{v_3}{1} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ i \end{pmatrix}.$$

(b) Sia  $r : W \rightarrow W$  la riflessione ortogonale rispetto ad  $U = \text{Span}\{w_2, w_3\}$ . Si calcola facilmente che un vettore ortogonale a  $U$  è  $e_1$ , in quanto  $h(e_1, w_2) = h(e_1, w_3) = 0$ . Dunque  $\{e_1\}$  è una base di  $U^\perp$  e notiamo che  $h(e_1, e_1) = 1$ .

Dato quindi un vettore  $w \in W$ , la proiezione ortogonale di  $w$  su  $U^\perp$  è  $\pi_{U^\perp}(w) = h(w, e_1)e_1$  e la proiezione ortogonale su  $U$  è dunque  $\pi_U(w) = w - h(w, e_1)e_1$ . Ne segue che  $r(w) = \pi_U(w) - \pi_{U^\perp}(w) = w - 2h(w, e_1)e_1$ .

Applicando tale calcolo a  $w_1$ , considerando che  $h(w_1, e_1) = i$ , otteniamo

$$r(w_1) = w_1 - 2h(w_1, e_1)e_1 = w_1 - 2ie_1 = \begin{pmatrix} -i \\ -i \\ 0 \end{pmatrix} = -w_1 - 2w_2$$

Chiaramente  $r(w_2) = w_2$  e  $r(w_3) = w_3$ , in quanto  $w_2, w_3 \in U$ .

Concludiamo che

$$[r]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

## Esercizio 10

Considerare lo spazio vettoriale reale  $V = \mathbb{R}[t]_{\leq 2}$  dei polinomi di grado al più 2 nella indeterminata  $t$  e sia

$$b(p, q) := p(0)q(0) - p(-1)q(-1) + \int_0^1 p(x)q(x)dx$$

una forma bilineare simmetrica su  $V$ .

- Trovare una base ortogonale per  $V$  rispetto a  $b$  e determinare gli indici di positività, negatività e nullità di  $b$ .
- Sia  $U \subset V$  il sottospazio vettoriale dei polinomi costanti. Descrivere  $U^\perp$  per mezzo di una equazione lineare.
- Calcolare l'applicazione  $\pi$  di proiezione ortogonale su  $U$  ed esibire la matrice  $[\pi]_{\mathcal{C}}$  che la rappresenta rispetto alla base canonica  $\mathcal{C} = \{p_0 = 1, p_1 = t, p_2 = t^2\}$ .

## SVOLGIMENTO

(a-b) Prendiamo la base canonica  $\mathcal{C} = \{p_0 = 1, p_1 = t, p_2 = t^2\}$  di  $V$ . Rispetto a tale base canonica, calcoliamo

$$[b]_{\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{3}{2} & -\frac{2}{3} \\ \frac{3}{2} & -\frac{2}{3} & \frac{5}{4} \\ -\frac{2}{3} & \frac{5}{4} & -\frac{4}{5} \end{pmatrix}$$

Cerchiamo una base ortogonale  $\mathcal{B} = \{q_0, q_1, q_2\}$  di  $V$  per  $b$ .

Il vettore  $p_0$  non è isotropo per  $b$ . Possiamo dunque porre  $q_0 := p_0$  e  $U = \mathbb{R}q_0$ .

Calcoliamo  $U^\perp$ , ossia lo spazio dei polinomi  $p = a_0 + a_1t + a_2t^2$  tali che  $b(p, q_0) = 0$ . Otteniamo

$$b(p, q_0) = a_0 + \frac{3}{2}a_1 - \frac{2}{3}a_2 = 0$$

ossia  $U^\perp = \{p = a_0 + a_1t + a_2t^2 \mid 6a_0 + 9a_1 - 4a_2 = 0\}$ .

Un vettore non isotropo in  $U^\perp$  è per esempio  $q_1 = 3 - 2t$ , che soddisfa  $b(q_1, q_1) = -\frac{35}{3} \neq 0$ .

Troveremo infine  $q_2$  in  $U^\perp \cap (\mathbb{R}q_1)^\perp$ . I polinomi in  $(\mathbb{R}q_1)^\perp$  sono quei  $p = a_0 + a_1t + a_2t^2$  tali che  $0 = b(q_1, p) = 3a_0 + 3a_1\frac{3}{2} - 3a_2\frac{2}{3} - 2a_0\frac{3}{2} + 2a_1\frac{2}{3} - 2a_2\frac{5}{4} = \frac{35}{6}a_1 - \frac{9}{2}a_2$ , ossia  $35a_1 + 27a_2 = 0$ . Si calcola quindi che una soluzione è  $q_2 = 383 - 162t + 210t^2$ .

Concludiamo che una base ortogonale è

$$\mathcal{B} = \{q_0 = 1, q_1 = 3 - 2t, q_2 = 383 - 162t + 210t^2\}.$$

Per calcolare gli indici, abbiamo  $b(q_0, q_0) = 1 > 0$ . Inoltre  $b(q_1, q_1) < 0$  come visto sopra. Infine,  $\det([b]_{\mathcal{C}}) = \frac{247}{240} + \frac{11}{20} - \frac{103}{108} > 0$ . Ne segue che  $b(q_2, q_2) < 0$  e dunque

$$n_0 = 0, \quad n_+ = 1, \quad n_- = 2.$$

(c) La proiezione ortogonale  $\pi : V \rightarrow V$  su  $U$  si scrive come

$$\pi(q) := \frac{b(q, p_0)}{b(p_0, p_0)}p_0 = b(p, p_0)p_0$$

Dunque  $\pi(p_0) = b(p_0, p_0)p_0 = p_0$ ,  $\pi(p_1) = b(p_1, p_0)p_0 = \frac{3}{2}p_0$  e  $\pi(p_2) = b(p_2, p_0)p_0 = -\frac{2}{3}p_0$ , e concludiamo che

$$[\pi]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{C}} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{3}{2} & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$