

Esercizi di Geometria 1

Foglio 0 - Alcune soluzioni

Esercizio 3

Si consideriano i seguenti punti di \mathbb{R}^3 al variare del parametro reale t :

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}, D_t = \begin{pmatrix} t \\ 5 \\ -5 \end{pmatrix}.$$

- (a) Determinare il valore $t = \bar{t}$ per il quale $A, B, C, D_{\bar{t}}$ appartengano ad uno stesso piano affine $\Pi \subset \mathbb{R}^3$. Esibire un'equazione cartesiana per Π .

SVOLGIMENTO

Poiché $\Pi = \text{Span}_{aff}\{A, B, C\}$, si ha $\vec{\Pi} = \text{Span}\{\vec{AB}, \vec{AC}\}$ dove $\vec{AB} =$

$$B - A = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix} \text{ e } \vec{AC} = C - A = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Dal calcolo $\text{Ann}(\vec{\Pi}) = \ker \begin{pmatrix} 0 & 2 & 7 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix} = \mathbb{R} (19 \ -7 \ 2)$, si ottiene

che $\vec{\Pi} = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid 19v_1 - 7v_2 + 2v_3 = 0\}$. Dato che $(19e_1^* - 7e_2^* +$

$2e_3^*)(A) = 12$, abbiamo anche $\Pi = \vec{\Pi} + A = \{P \in \mathbb{R}^3 \mid 19p_1 - 7p_2 + 2p_3 = 12\}$.

Sostituendo le coordinate di D_t nell'equazione di Π otteniamo $D_t \in \Pi \iff 19t - 35 - 10 = 12$, ossia se e solo se $t = 3$. Ne segue che

$$D = D_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ -5 \end{pmatrix}.$$

- (b) Verificare che $\mathcal{P} = (A, B, C)$ è un riferimento affine per Π . Calcolare le coordinate baricentriche $[D]_{\mathcal{P}}$ del punto $D = D_{\bar{t}}$ rispetto a \mathcal{P} . È vero che D appartiene all'involuppo convesso di $\{A, B, C\}$?

SVOLGIMENTO

Essendo \vec{AB} e \vec{AC} non nulli e non proporzionali, $\{\vec{AB}, \vec{AC}\}$ è un insieme di vettori linearmente indipendenti e dunque genera un sottospazio vettoriale $\vec{\Pi} \subset \mathbb{R}^3$ di dimensione 2. Ne segue che $\{A, B, C\}$ sono un riferimento affine del piano affine Π .

Vogliamo determinare $a, b, c \in \mathbb{R}$ con $a+b+c = 1$ tali che $aA+bB+cC =$

D , o equivalentemente $\vec{AD} = b\vec{AB} + c\vec{AC}$. Poiché $\vec{AD} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}$, la

condizione può scriversi come

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 3 \\ 7 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}$$

Questo è un sistema di tre equazioni lineari con due incognite, ma sappiamo già che tale equazione ha un'unica soluzione (essendo A, B, C un riferimento affine di Π). Dunque è sufficiente guardare due equazioni indipendenti tra le tre, ovvero selezionare due righe indipendenti della matrice: per esempio le prime due. Otteniamo dunque il sistema in due equazioni e due incognite

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

che ha soluzione

$$\begin{pmatrix} b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

E dunque $a = 1 - (b+c) = 0$. Ne segue che le coordinate baricentriche di

D rispetto al riferimento affine (A, B, C) di Π sono $\boxed{\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}}$.

Poiché non è vero che tutte le coordinate baricentriche a, b, c appartengono all'intervallo $[0, 1]$, ne segue che

$\boxed{D \text{ non appartiene all'involuppo convesso di } \{A, B, C\}}$.

- (c) Calcolare equazioni cartesiane per le rette L per A, B e L' per C, D . Calcolare $L \cap L'$.

SVOLGIMENTO

$$\vec{L} = \mathbb{R}\overrightarrow{AB} = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix}, \text{Ann}(\vec{L}) = \ker(0 \ 2 \ 7) = \text{Span}\{e_1^*, 7e_2^* - 2e_3^*\}.$$

Dunque $\vec{L} = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid v_1 = 0, 7v_2 - 2v_3 = 0\}$ e

$\boxed{L = \vec{L} + A = \{P \in \mathbb{R}^3 \mid p_1 = 1, 7p_2 - 2p_3 = 7\}}$, dato che $e_1^*(A) = 1$ e $(7e_2^* - 2e_3^*)(A) = 7$.

$$\text{Similmente, } \vec{L}' = \mathbb{R}\overrightarrow{CD} = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix} \text{ e } \text{Ann}(\vec{L}') = \ker(1 \ 1 \ -6) =$$

$\text{Span}\{e_1^* - e_2^*, 6e_1^* + e_3^*\}$. Dunque $\vec{L}' = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid v_1 - v_2 = 0, 6v_1 + v_3 = 0\}$

e $\boxed{L' = \vec{L}' + C = \{P \in \mathbb{R}^3 \mid p_1 - p_2 = -2, 6p_1 + p_3 = 13\}}$, dato che $(e_1^* - e_2^*)(C) = -2$ e $(6e_1^* + e_3^*)(C) = 13$.

Infine $L \cap L' = \{P \in \mathbb{R}^3 \mid p_1 = 1, 7p_2 - 2p_3 = 7, p_1 - p_2 = -2, 6p_1 + p_3 = 13\}$ e si trova facilmente che $\boxed{L \cap L' = \{B\}}$.

- (d) Determinare l'applicazione affine $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tale che $f \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = B$,

$$f \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = C, f \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = D.$$

SVOLGIMENTO

Notiamo che $\vec{f}\left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)\right) = \vec{f}(e_2) = \overrightarrow{BD} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -12 \end{pmatrix}$ e che

$\vec{f}\left(\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right)\right) = \vec{f}(e_1) = D - C = \overrightarrow{CD} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix}$. Ne segue

che $\vec{f} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ -6 & -12 \end{pmatrix}$.

Infine, se $f(P) = \vec{f}(\overrightarrow{OP}) + v$, determiniamo v imponendo per esempio

che $f\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = B$, ovvero che $\vec{f}(e_1) + v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix} + v = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix}$, da

cui otteniamo $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 13 \end{pmatrix}$. Concludiamo che

$$f(P) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ -6 & -12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 13 \end{pmatrix}.$$

Esercizio 4

Si considerano i seguenti sottoinsiemi di \mathbb{R}^3 :

$$R = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} x_1 - x_3 = -1, \\ x_2 - 1 = 0 \end{array} \right\}$$

$$R' = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} x_2 - 3x_1 = -5, \\ x_3 - 4x_1 = -10 \end{array} \right\}$$

$$\Pi = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid 4x_1 + x_2 - 5x_3 = -4 \right\}$$

$$\Pi' = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 \mid 5x_1 + 18x_2 - 16x_3 = -55 \right\}$$

- (a) Esibire, se esiste, un'affinità $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tale che $f(R) \subseteq R'$ e $f(\Pi) \subseteq \Pi'$.

SVOLGIMENTO

Analizziamo intanto le posizioni reciproche di R e Π . Abbiamo $\vec{R} = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid v_1 - v_3 = 0, v_2 = 0\}$ e $\vec{\Pi} = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid 4v_1 + v_2 - 5v_3 = 0\}$.

Poiché $\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 4 & 1 & -5 \end{pmatrix} \neq 0$, ne segue che le tre equazioni lineari

sono indipendenti e quindi $\vec{R} \oplus \vec{\Pi} = \mathbb{R}^3$. Abbiamo visto in classe che questo implica che $R \cap \Pi$ consista esattamente di un punto: chiamiamolo P .

Similmente, analizziamo le posizioni reciproche di R' e Π' . Abbiamo $\vec{R}' = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid -3v_1 + v_2 = 0, -4v_1 + v_3 = 0\}$ e $\vec{\Pi}' = \{v \in \mathbb{R}^3 \mid 5v_1 + 18v_2 - 16v_3 = 0\}$. Poiché $\det \begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 \\ -4 & 0 & 1 \\ 5 & 18 & -16 \end{pmatrix} \neq 0$, ne segue che le

tre equazioni lineari sono indipendenti e quindi $\vec{R}' \oplus \vec{\Pi}' = \mathbb{R}^3$. Come sopra, esiste un unico punto in $R' \cap \Pi'$, che chiameremo P' .

Scegliamo ora una base $\{v_1\}$ di \vec{R} e una base $\{v_2, v_3\}$ di $\vec{\Pi}$, in modo che $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ sia una base di \mathbb{R}^3 e (P, \mathcal{B}) sia un riferimento affine di \mathbb{R}^3 .

In modo simile, scegliamo $\{v'_1\}$ una base di \vec{R}' e $\{v'_2, v'_3\}$ una base di $\vec{\Pi}'$, in modo che $\mathcal{B}' = \{v'_1, v'_2, v'_3\}$ sia una base di \mathbb{R}^3 e (P', \mathcal{B}') sia un riferimento affine di \mathbb{R}^3 .

Sappiamo che esiste ed è unica l'affinità $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ che manda (P, \mathcal{B}) in (P', \mathcal{B}') . Essa inoltre soddisferà $f(R) = R'$ e $f(\Pi) = \Pi'$ per costruzione.

Per determinarla numericamente, calcoliamo $P = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ e $P' =$

$\begin{pmatrix} 25 \\ 70 \\ 90 \end{pmatrix}$. Inoltre possiamo scegliere $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 0 \end{pmatrix}$, $v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v'_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$, $v'_2 = \begin{pmatrix} 16 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}$, $v'_3 = \begin{pmatrix} 18 \\ -5 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Poiché $\begin{pmatrix} 1 & 16 & 18 \\ 3 & 0 & -5 \\ 4 & 5 & 0 \end{pmatrix}$ rappresenta l'automorfismo lineare di \mathbb{R}^3 che

manda la base canonica in \mathcal{B}' e $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 5 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ rappresenta l'automorfismo

lineare di \mathbb{R}^3 che manda la base canonica in \mathcal{B} , abbiamo

$\vec{f} = \begin{pmatrix} 1 & 16 & 18 \\ 3 & 0 & -5 \\ 4 & 5 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 5 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$. Calcoliamo quindi $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 5 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} =$

$\begin{pmatrix} -4 & -1 & 5 \\ 5 & 1 & -5 \\ 4 & 1 & -4 \end{pmatrix}$ e $\vec{f} = \begin{pmatrix} 148 & 33 & -147 \\ -32 & -8 & 35 \\ 9 & 1 & -5 \end{pmatrix}$.

Infine, se $f(Q) = \vec{f}(\vec{OQ}) + w$, calcoliamo w imponendo $f(P) = P'$, os-

sia $w = \vec{OP}' - \vec{f}(\vec{OP})$ da cui $w = \begin{pmatrix} 25 \\ 70 \\ 90 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 148 & 33 & -147 \\ -32 & -8 & 35 \\ 9 & 1 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} =$

$\begin{pmatrix} 207 \\ 33 \\ 104 \end{pmatrix}$. Concludendo, $f(Q) = \begin{pmatrix} 148 & 33 & -147 \\ -32 & -8 & 35 \\ 9 & 1 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \\ q_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 207 \\ 33 \\ 104 \end{pmatrix}$.

- (b) Ammesso che esista, dire se una tale f è unica. Se è unica, dimostrarlo; se f non è unica, esibire due applicazioni distinte che soddisfino le condizioni al punto (a).

SVOLGIMENTO

Dalla discussione svolta al punto (a), è chiaro che tale f esiste ma non è unica. In effetti, fissati v_1, v_2, v_3 esiste esattamente una f per ogni scelta della tripla $\{v'_1, v'_2, v'_3\}$, dove $\{v'_1\}$ è una base di \vec{R}' e $\{v'_2, v'_3\}$ è una base di $\vec{\Pi}'$.

Con le scelte fatte in (a), è sufficiente prendere gli stessi P, P' e $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ e scegliere una nuova $\mathcal{B}' = \{2v'_1, v'_2, v'_3\}$ per ottenere un'altra applicazione affine che soddisfi le condizioni richieste.