

## Corso di Abilità Informatiche: MATLAB

Docente S. Finzi Vita

### Appello del 18 giugno 2013

Prima di iniziare create una cartella con il vostro cognome [`>> mkdir cognome`], entrate in tale directory [`>> cd cognome`] e lanciate matlab da lì [`>> matlab&`].

Alla fine, per consegnare i file con gli esercizi svolti, eseguite sul terminale i comandi :

```
cd
zip -r cognome.zip cognome
e segnalate al docente di aver terminato.
```

1. Scrivere, senza l'uso di cicli, una function che presi in input due interi  $n$  e  $a \geq 2$ :
  - costruisce una matrice tridiagonale  $A$  di dimensioni  $n \times n$  con il valore  $a$  sulla diagonale principale e  $-1$  sulle due diagonali secondarie;
  - diagonalizza  $A$  (cioè determina una matrice non singolare  $B$  tale che  $B^{-1}AB = D$  con  $D$  matrice diagonale);
  - risolve il sistema lineare  $Ax = b$ , dove  $b$  indica il vettore costante di componenti uguali a 1, e ne calcola il residuo  $r = Ax - b$ .

In output la function deve restituire la matrice  $B$  e il vettore  $r$ . Creare poi uno script che chiama la funzione precedente per  $a = 3$ , con i valori  $n = 5, 10, 15$ , e stampa per ognuno di essi i valori del determinante di  $B$  e della norma infinito del residuo.

2. Creare una function che approssima la ode di ordine due  $u''(t) = -\sin(u(t))$  nell'intervallo  $(t_0, t_f]$  definendo

$$y_1(t) = u(t), \quad y_2(t) = u'(t)$$

e risolvendo il conseguente sistema di ode del I ordine. La function deve prendere in input l'array delle condizioni iniziali  $(y_1(0), y_2(0))$  e l'array con tempo iniziale e finale  $[t_0, t_f]$  e tracciare in una figura con titolo "Piano delle fasi" il grafico della traiettoria nel piano  $(y_1, y_2)$  insieme con il campo vettoriale in  $[-3, 3] \times [-3, 3]$  con  $13 \times 13$  vettori. Usare la stessa scala sugli assi  $x$  e  $y$  e scegliere  $[-4, 4] \times [-4, 4]$  come rettangolo per la grafica. In una diversa figura con titolo "Grafico di  $u(t)$  in  $[t_0, t_f]$ " deve poi tracciare il grafico di  $u(t)$ .

Creare poi uno script che chiama la function precedente con condizioni iniziali  $y_1(0) = 1, y_2(0) = 1$  e intervallo di tempo  $t_0 = 0, t_f = 10$ .

3. Scrivere (senza cicli for e while) una function che approssima l'integrale di  $f(x)$  su  $[a, b]$  tramite la formula di quadratura di Simpson composita:

$$I = \frac{H}{6}(f(x_0) + f(x_M) + 2f(x_1) + \dots + 2f(x_{M-1}) + 4f(y_1) + \dots + 4f(y_M))$$

dove  $H = (b - a)/M$ ,  $x_k = a + kH$  per  $k = 0, \dots, M$  e  $y_k = (x_{k-1} + x_k)/2$  per  $k = 1, \dots, M$ . La function deve prendere come input  $a, b, M, f$  e restituire come output  $I$ . Creare poi uno script che chiama la function per approssimare l'integrale della funzione  $f(x) = 1/(1 + x^2)$  su  $[-5, 5]$  con  $M = 50$ , calcola l'errore in modulo, sapendo che l'integrale esatto vale  $I_e = 2 \arctan(5)$ , e lo scrive a video.